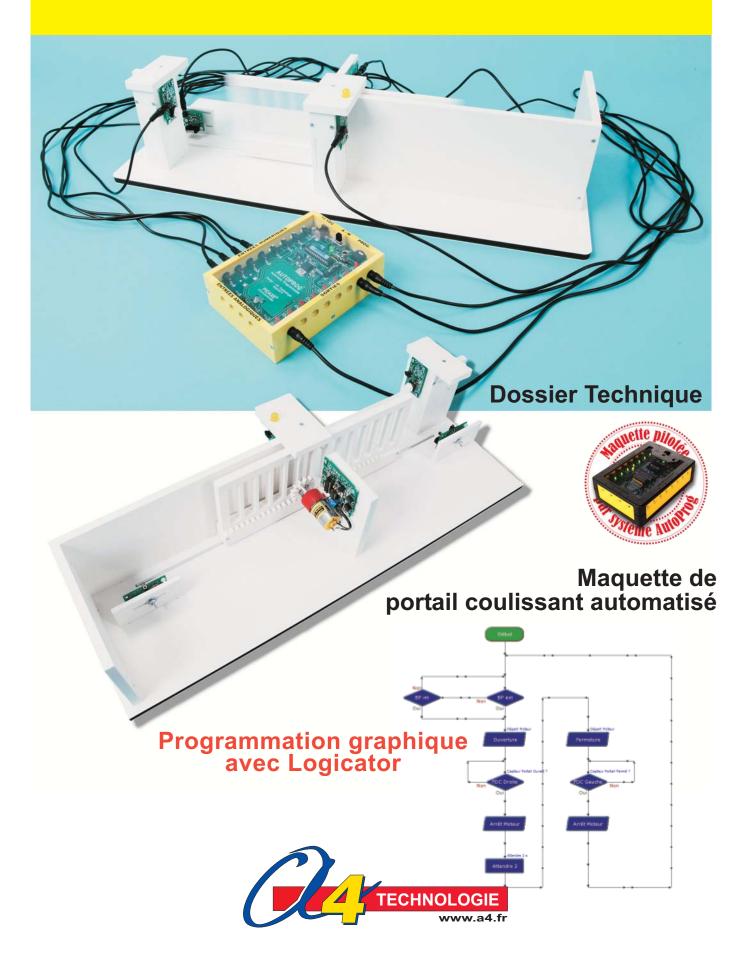
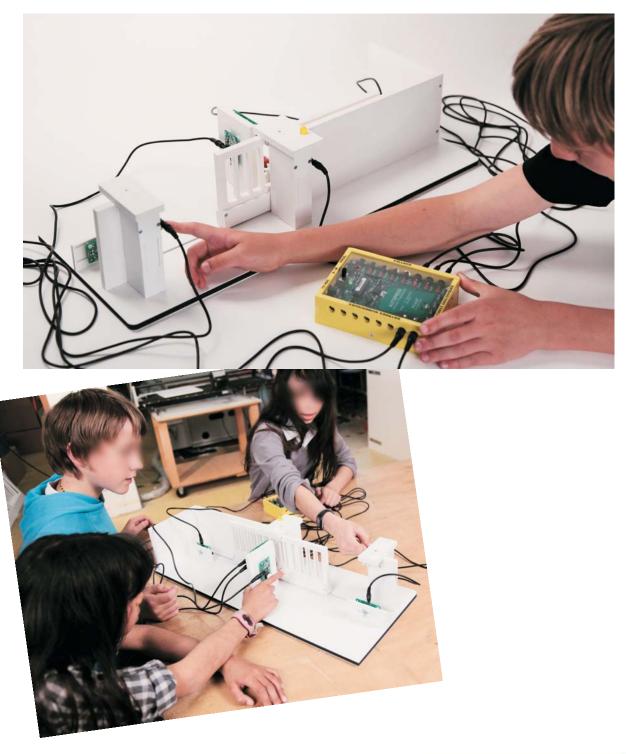
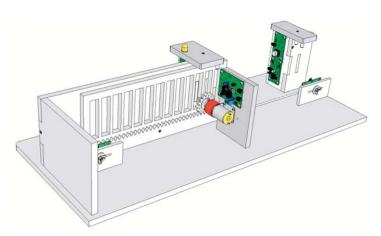
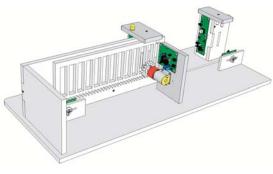
PORTAIL COULISSANT











Avec le concours de la Sté CAME France www.came-france.com





Dossier technique SOMMAIRE

Présentation générale Présentation du produit	02 à 05
Dossier Technique et plans Ensemble Portail - sous ensemble A Moteur - sous ensemble B Mur et socle - sous ensemble C Capteurs fin de course - sous ensemble D et E Module Bouton poussoir - sous ensemble F Module Moteur - sous ensemble G Module Signal lumineux - sous ensemble H Module Récepteur Infra Rouge Module Emetteur Infra Rouge - sous ensemble I	05 à 24 05 06 07 08 09 à 11 12, 13 14, 17 18, 19 18, 19 22 à 24
Options possibles à rajouter à la maquette Module Détecteur de mouvement Module Buzzer Module Afficheur LCD Télécommande Picaxe	26 à 35 26, 27 28, 29 30 à 33 34, 35
Dossier de montage de la maquette livrée en version "kit" Phases de montage de la maquette Description du kit	36 à 46 36 à 43 44 à 46

Dossier Pédagogique

Le dossier pédagogique du portail coulissant contient des séquences toutes prêtes et des pistes pédagogiques selon les directives des programmes de la classe de 4e. Il est accessible en téléchargement sur www.a4.fr.

Le CDROM

Le CDROM du portail coulissant contient le dossier technique et le dossier pédagogique, les fichiers volumiques, les programmes sous Logicator pour le fonctionnement du portail et les séquence pédagogiques, des images et des photos.

Picaxe est une marque de la Sté Revolution Education.

AutoPog est un système développé par la Sté A4, qui utilise des microcontrôleurs Picaxe.

Ce dossier et le CDRom sont duplicables pour les élèves, en usage interne au collège*

*La duplication de ce dossier est autorisée sans limite de quantité au sein des établissements scolaires, à seules fins pédagogiques, à la condition que soit cité le nom de l'éditeur : Sté A4. La copie ou la diffusion par quelque moyen que ce soit à des fins commerciales n'est pas autorisée sans l'accord de la Sté A4.

La copie ou la diffusion par quelque moyen que ce soit en dehors d'un usage interne à l'établissement de tout ou partie du dossier ou du CDRom ne sont pas autorisées sans l'accord de la Sté A4.

Présentation

Maquette de portail coulissant automatisé.

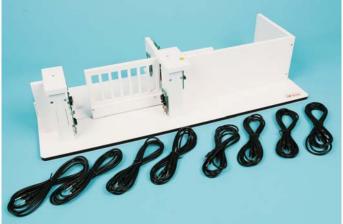
Cette maquette est une réplique homothétique d'un portail coulissant réel à crémaillère.

De construction robuste, équipée d'un motoréducteur puissant, elle reprend fidèlement les éléments d'un mécanisme réel : portail monté sur rail métallique avec roulettes et galets de guidage, capteurs fin de course, barrière optique et clignotant de sécurité.

Elle permet des investigations et interventions de réglage sur le système mécanique et la réécriture ou la modification du programme d'automatisme. L'élève peut déplacer les capteurs, ajuster les vitesses, intervenir sur la programmation.

La maquette est proposée en deux versions : montée et prête à fonctionner ou en kit de pièces à monter (temps de montage environ 2h30 : montage des pièces mécanique au moyen d'un tournevis + brasage des composant sur les

modules éléctroniques)



Maquette livrée montée : BE-APORT-COUL-M

Maquette livrée en kit : BE-APORT-COUL-KIT

Une maquette de la gamme AutoProg

La maquette doit être pilotée par le boîtier de commande AutoProg (technologie Picaxe), programmable par le logiciel gratuit Logicator (programmation graphique).

Le boîtier de commande AutoProg n'est pas fourni avec la maquette. Il est universel pour le pilotage de toutes les maquettes de la gamme AutoProg.

Il n'est donc pas nécessaire de disposer d'un boîtier pour chaque maquette dès lors que celles-ci ne sont pas utilisées en même temps.

Le système AutoProg est une gamme de cartes capteurs / actionneurs que l'on connecte très simplement au entrées ou sorties du boîtier AutoProg, pour constituer facilement des systèmes automatisés.

A4 utilise ce système pour le pilotage de ses maquette et propose aussi indépendamment tous les éléments AutoProg, pour permettre à chacun d'automatiser ses propres maquettes. Il convient de se référer au dossier AutoProg (Réf D-AP"), téléchargeable gratuitement sur www.a4.fr.

Une maquette robuste, conçue pour la classe

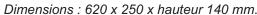
Les dimensions de la maquette ont été choisies pour qu'elle soit à la fois facile à ranger mais aussi pratique et de bonne taille pour une utilisation en groupe.

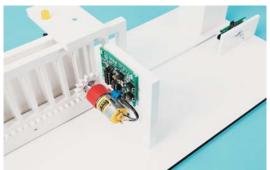
Nous avons banni les petites pièces fragiles et privilégié la lisibilité et la robustesse.

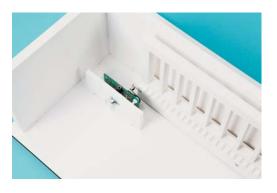
La maquette est conçue pour résister aux erreurs de manipulation.

Par exemple si le portail ignore les contacts fin de course, la crémaillère s'échappe du pignon d'entraînement et le moteur ne reste pas bloqué.

Mais même en cas de blocage, les modules électroniques sont protégés électriquement et ne risquent pas de "griller".











Une maquette homothétique d'un portail coulissant réel





Equipement standard livré d'origine sur la

- 2 bouton-poussoirs,
- 2 capteurs fin de course,
- 1 module LED (gyrophare),
- 2 modules IR pour la barrière optique,
- 1 moteur avec sa carte de pilotage qui permet d'ajuster la vitesse,
- Les 9 cordons de liaisons pour le raccordement au boîtier AutoProg sont fournis avec la maquette.



Le dossier pédagogique est téléchargeable sur www.a4.fr : des séquences toutes prêtes autour du portail coulissant; - des pistes pour préparer vos propres séquences.

Eléments périphériques

- Indispensable : le boîtier de commande AutoProg (automate programmable). Réf K-AP-M pour la version livrée montée et Réf K-AP-KIT pour la version livrée en kit à monter (implantation et brasage des composants + montage du boîtier).
- Indispensable : le câble de programmation. Permet le transfert du programme d'automatisme de l'ordinateur vers le boîtier AutoProg. Disponible en deux versions : réf CABLE-USB-PICAXE pour port USB ou réf CABLE-FP pour port série 9 points.
- Indispensable : le logiciel Logicator gratuit en téléchargement sur www.a4.fr.
- Facultatif : le bloc d'alimentation externe du boîtier AutoProg. Réf BLOC-ALIM12VDC1A5.

Le boîtier AutoProg contient des piles pour alimenter tout le système mais dispose aussi d'une entrée d'alimentation externe pour économiser les piles. Cela est utile pour les maquettes motorisées, gourmandes en énergie.

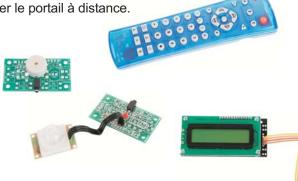


Options que l'on peut rajouter à la maquette :

La liste n'est pas exhaustive : tous les modules AutoProg sont compatibles avec le système AutoProg. Nous ne citons ici que les quelques options autour desquelles nous suggérons quelques activités dans le dossier pédagogique ainsi que des programmes (tous les programmes sont sur le CD ou en téléchargement gratuit sur www.a4.fr).

 Télécommande Réf RAX-TVR010 : permet de commander le portail à distance. Voir "piste pédagogique 2/5 du dossier pédagogique.

- Module buzzer Réf K-AP-MBUZ. Voir "piste pédagogique 3/5 du dossier pédagogique.
- Module détecteur de mouvement Réf K-AP-MPIR Voir "piste pédagogique 4/5 du dossier pédagogique.
- Module afficheur Réf K-AP-MLCD. Voir "piste pédagogique 5/5 du dossier pédagogique.



Mise en service

Avant la mise en service, si vous avez choisi et reçu une maquette en kit, il faut la monter (implanter, braser et tester chaque module puis assembler la maquette). Vous trouverez tous les dessins et explications nécessaires dans les pages suivantes de ce dossier.

Eléments nécessaires pour faire fonctionner votre maquette

1 - <u>Le boîtier de commande **AutoProg**</u> (qui n'est pas livré avec la maquette) est indispensable pour la faire fonctionner. Si vous possédez d'autres maquettes ou robots de la gamme AutoProg, vous n'avez pas obligatoirement besoin de posséder autant de boîtiers AutoProg que de maquettes.

Le boîtier AutoProg est un automate programmable ; il constitue le cerveau du système. Il fonctionne avec un microcontrôleur Picaxe type **28X1/40X1ou 28X2/40X2** et peut être programmé avec le logiciel gratuit Logicator de programmation graphique.

La mise en service et l'utilisation du système AutoProg, la programmation avec Logicator sont décrites en détail dans le "dossier AutoProg" et le manuel utilisateur "Logicator".

Ces documents sont téléchargeables gratuitement sur www.a4.fr.

Le dossier de chaque maquette ne reprend que les explications particulières propres à chacune d'elles.

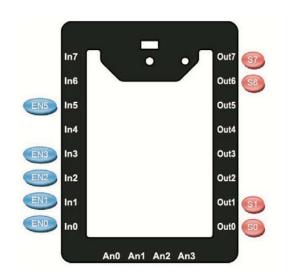
2 - <u>Un cordon de programmation</u> est nécessaire. Il sert à transférer le programme particulier qui fait fonctionner une maquette, de l'ordinateur vers le boîtier de commande AutoProg. Le cordon de programmation n'est pas fourni avec la maquette. Un seul cordon peut servir pour toutes vos maquettes AutoProg.

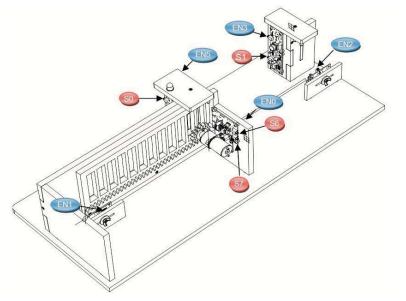
Mise en service de la maquette de portail coulissant

1 - Charger le programme "Portail coulissant 7-1.plf" dans le boîtier AutoProg.

Ce programme se trouve sur le CD du portail coulissant ou en téléchargement (gratuit) sur www.a4.fr. Pour ouvrir et charger un programme dans le boîtier AutoProg, voir "dossier AutoProg" et manuel utilisateur "Logicator". Ces documents sont téléchargeables gratuitement sur www.a4.fr.

2 - Connecter le boîtier AutoProg à la maquette du portail, au moyen des 9 cordons jack male/male fournis avec la maquette, selon le schéma ci dessous.



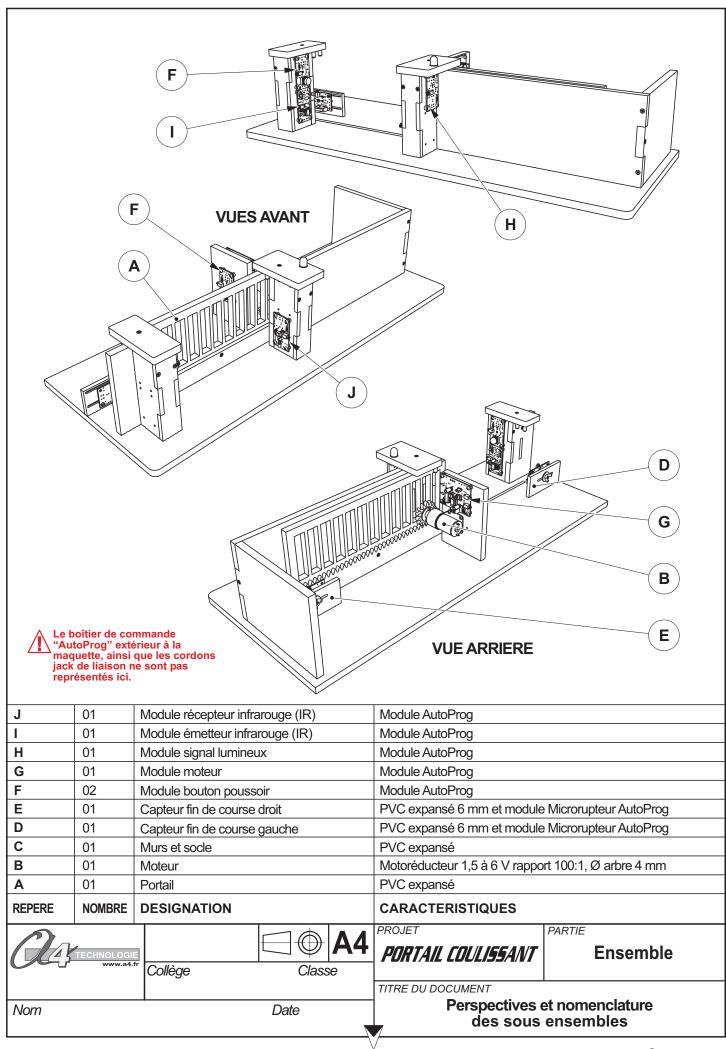


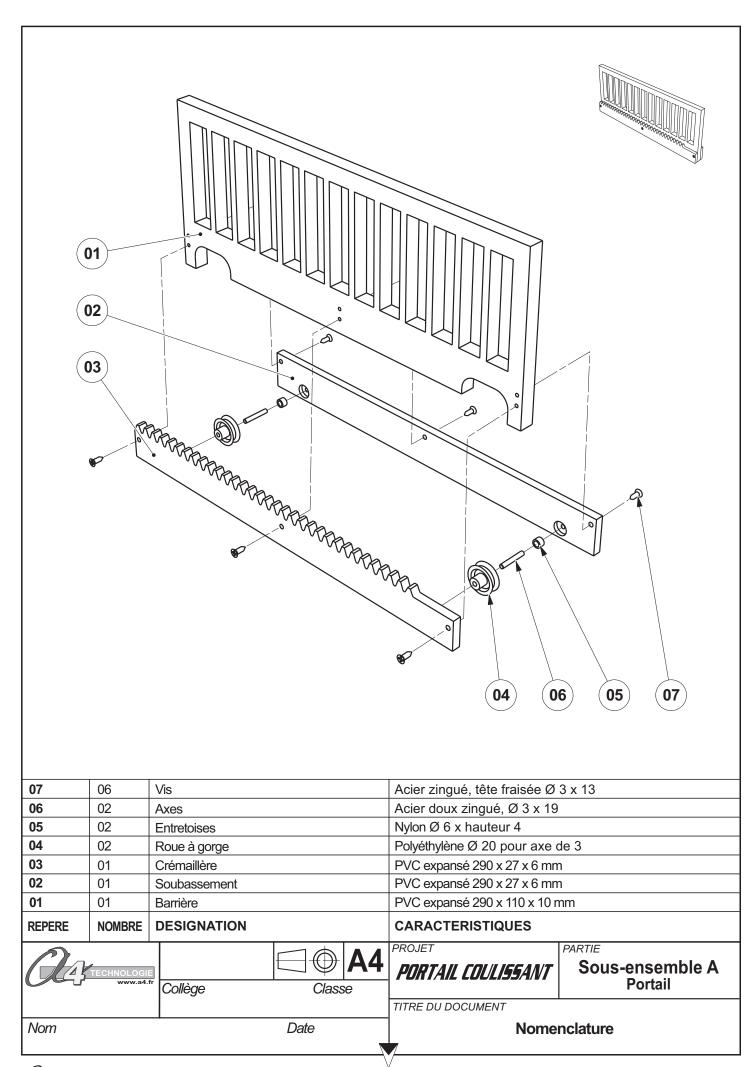
- **3** Activer l'interrupteur du boîtier AutoProg (assurez-vous que ses piles soient neuves ou en bon état). Le portail doit fonctionner comme suit :
- l'appui sur l'un des bouton-poussoir EN0 ou EN3 ouvre ou ferme le portail selon sa position initiale ;
- le signal lumineux (S0) clignote lorsque le portail est en mouvement ;
- lorsque le portail est en mouvement, si le faisceau de la barrière infrarouge est coupé (entre S2 et EN5), il s'arrête un temps puis recule jusqu'à son ouverture complète (la sécurité donne priorité à l'ouverture).

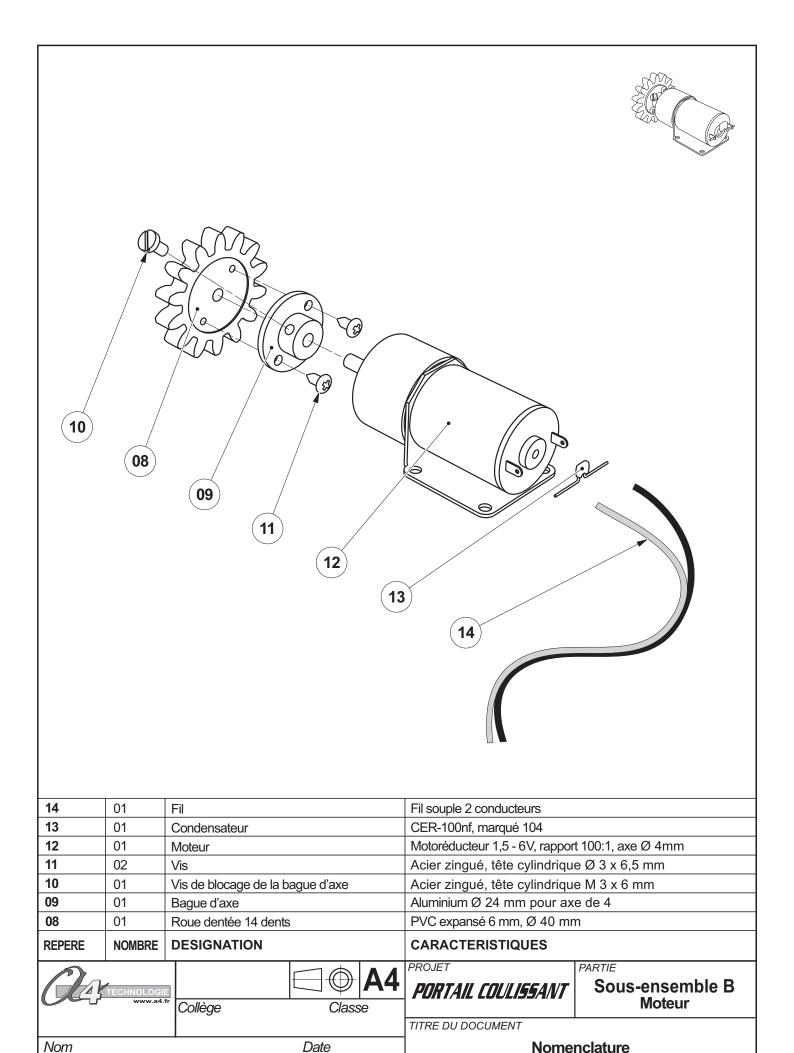


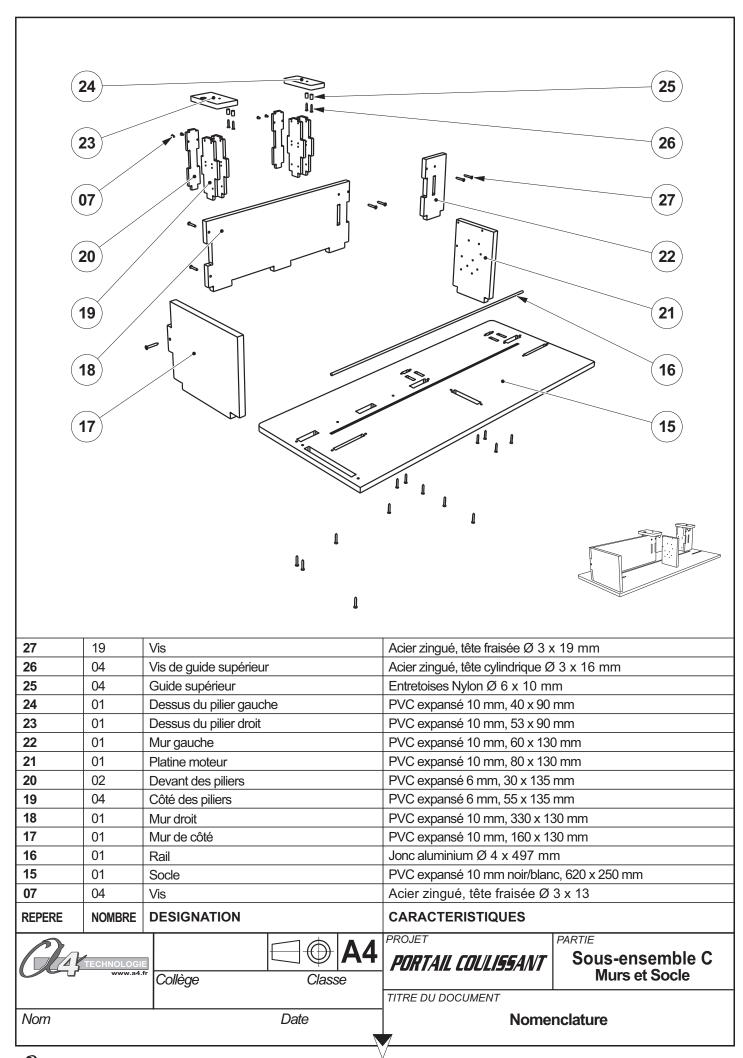
Les systèmes mécanique et électronique sont protégés contre les fausses manipulations

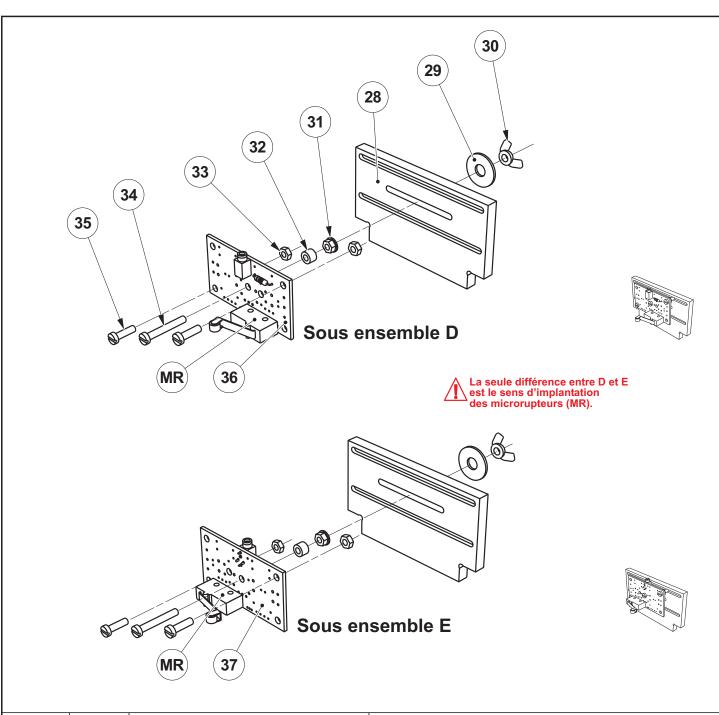
 Si on bloque le mouvement du portail à la main ou en coinçant un objet, la carte moteur est protégée contre la surintensité et la carte ou le moteur ne risquent pas d'être détériorés.
 Si pour une raison (déréglage ou mauvaise connexion) un capteur fin de course est ignoré, le portail continue sa course et la crémaillère échappe naturellement du pignon d'entrainement. Ainsi le moteur continue de tourner dans le vide, sans forcer.



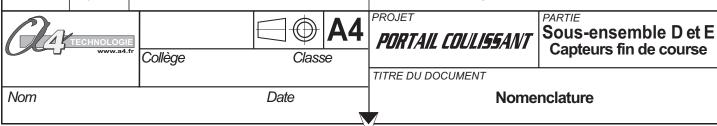








REPERE	NOMBRE	DESIGNATION	CARACTERISTIQUES
28	02	Platine	PVC expansé 6 mm, 86 x 50 mm
29	02	Rondelle	Rondelle large, M3 x 12 mm
30	02	Ecrou papillon	Acier zingué, M3
31	02	Ecrou à embase	Ecrou à embase Nylon M3
32	02	Entretoises Nylon Ø 6 x 4 mm	
33	04	Ecrou de vis de guidage Nylon, M3	
34	02	Vis de fixation	Acier zingué, tête cylindrique fendue M3 x 20 mm
35	04	Vis de guidage	Nylon, tête cylindrique fendue M3 x 12 mm
36	01	Module Microrupteur à galet gauche	Module AutoProg
37	01	Module Microrupteur à galet droit	Module AutoProg



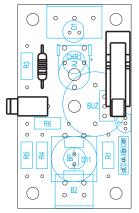
Les sous- ensembles D et E (les deux capteurs fin de course) différent uniquement par l'implantation du microrupteur :

- sur le sous-ensemble D, tous les composants sont implantés sur le côté sérigraphié du Cl,
- sur le sous-ensemble E, le microrupteur est implanté sur l'autre côté (non sérigraphié) du Cl.

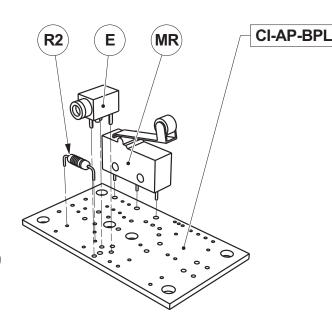


Sous ensemble D

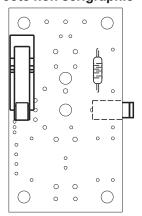
Implantation des composants côté sérigraphié



Echelle: 1



Implantation des composants côté non sérigraphié

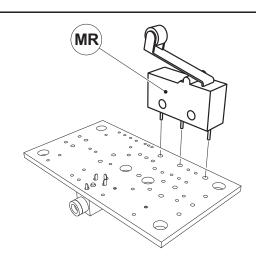


Echelle: 1

Sous ensemble E

36





E	01	Embase jack stéréo Ø 2,5 mm pour CI EMB-JACK-D2M5A		
R2	01	Résistor 10 Kohm 1/4w 5% (marron-noir-orange-or)		
MR	01	Microrupteur MICRORUP-17M		
CI-AP-BPL	01	Circuit imprimé, 30 x 54 CI-AP-BPL		
REPERE	NOMBRE	DESIGNATION	Réf. A4	



Date

Nomenclature et implantation des composants



Nom

Nomenclature du kit "module microrupteur à galet" (réf. K-AP-MMR-KIT)

Le module microrupteur à galet est commercialisé en 2 versions :

- prêt à l'emploi, composants soudés ;
- en kit, composants à implanter et braser.

Le kit comprend toutes les pièces et composants électroniques permettant de réaliser le module Microrupteur à galet.

Désignation	Quantité	Repère	Dessin
Circuit imprimé 30 x 54 x 1,6 mm.	01	CI-AP-BPL	
Résistor 10 Kohm 1/4W 5% (marron-noir-orange-or).	01	R2	rac.
Embase jack stéréo Ø 2,5 mm pour CI.	01	E	
Microrupteur à galet pour CI, 6 x 10 x 20, levier 17 mm.	01	М	

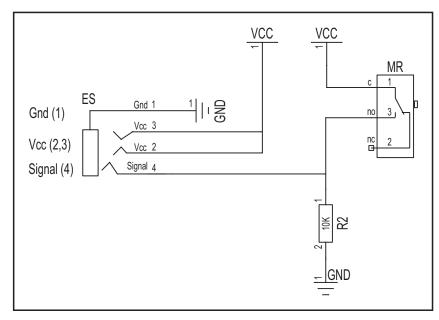


Schéma électronique

Test du module microrupteur à galet

La mise en service et l'utilisation du système AutoProg, la programmation avec Logicator sont décrites en détail dans les dossiers AutoProg et le manuel utilisateur "Logicator".

Ces documents sont téléchargeables gratuitement sur www.a4.fr.

Le dossier de chaque maquette ne reprend que les explications particulières propres à chacune d'elles.

Pour tester un module et valider son fonctionnement, il faut disposer d'un boîtier AutoProg et appliquer la procédure décrite dans le tableau ci-dessous : charger le programme de test spécifique dans le boîtier AutoProg (les programmes de tests sont à télécharger sur wwwa4.fr), connecter le module sur la borne indiquée du boîtier AutoProg puis tester.

Phase	Charger le programme nommé	Connecter le module microrupteur sur	Résultats attendus
1	TEST-MMR.plf	In0	Activer le levier du microrupteur, le témoin de la sortie Out0 doit s'allumer.

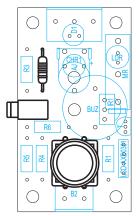
Cas de pannes

Le témoin de la sortie Out0 ne s'allume pas lorsque l'on active le microrupteur, vérifier que :

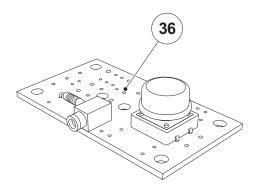
- le cordon jack du module microrupteur à galet est correctement enfiché dans son embase lors du test,
- les composants sont correctement brasés.

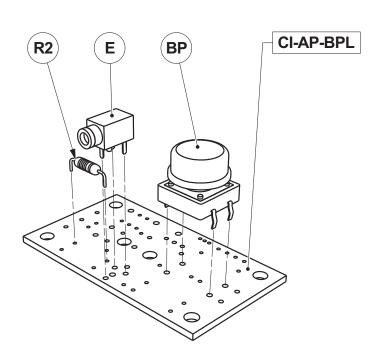


Implantation des composants côté sérigraphié



Echelle: 1





REPERE	NOMBRE	DESIGNATION Réf. A4	
CI-AP-BPL	01	Circuit imprimé, 30 x 54 mm.	
BP	01	Bouton poussoir. BP-DTS-24N	
R2	01	Résistor 10 Kohm 1/4w 5% (marron-noir-orange-or).	
E	01	Embase jack stéréo Ø 2,5 mm pour CI. EMB-JACK-D2M5A-S	

TALL LIKE	TOMBILE	D2010117 111011					11011711
OG:	TECHNOLOGIE www.a4.1	Collège	Classe	PORTAIL COULISE	l i		∈ ule Bouton-Poussoir Sous ensemble F)
		Conogo	0,4000	TITRE DU DOCUMENT			
Nom		'	Date	Nomend	clature e	et im	plantations

Date Nomenclature et implantations des composants

Nomenclature du kit "Module bouton-poussoir" (réf. K-AP-MBP-KIT)

Le module Bouton-poussoir "Autoprog" est commercialisé en 2 versions :

- prêt à l'emploi, composants soudés ;
- en kit, composants à implanter et braser.

Le kit comprend toutes les pièces et composants électroniques permettant de réaliser le module Bouton-poussoir.

Désignation	Quantité	Repère	Dessin
Circuit imprimé 30 x 54 x 1,6 mm.	01	CI-AP-BPL	
Résistor 10 Kohm 1/4W 5% (marron-noir-orange-or).	01	R1	
Embase jack stéréo Ø 2,5 mm pour CI.	01	E	
Bouton-poussoir pour CI, 12 x 12, avec cabochon blanc.	01	BP	

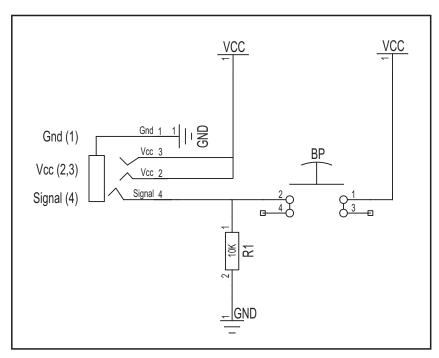


Schéma électronique

Test du module Bouton-poussoir

La mise en service et l'utilisation du système AutoProg, la programmation avec Logicator sont décrites en détail dans les dossiers AutoProg et le manuel utilisateur "Logicator". Ces documents sont téléchargeables gratuitement sur www.a4.fr.

Le dossier de chaque maquette ne reprend que les explications particulières propres à chacune d'elles.

Pour tester un module et valider son fonctionnement, il faut disposer d'un boîtier AutoProg et appliquer la procédure décrite dans le tableau ci-dessous : charger le programme de test spécifique dans le boîtier AutoProg (les programmes de tests sont à télécharger sur www.a4.fr), connecter le module sur la borne indiquée du boîtier AutoProg puis tester.

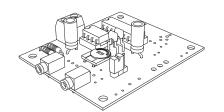
Phase	Charger le programme nommé	Connecter le module Bouton poussoir sur	Résultats attendus
1	TEST-MBP.plf	In0	Appuyer sur le bouton poussoir, le témoin de la sortie Out0 doit s'allumer.

Cas de pannes

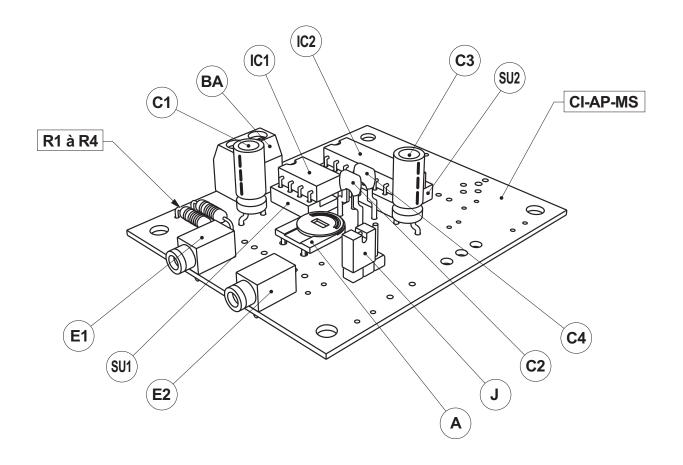
Le témoin de la sortie Out0 ne s'allume pas lorsque l'on appuie sur le bouton poussoir, vérifier que :

- le cordon jack du module Bouton-Poussoir est correctement enfiché dans son embase lors du test,
- les composants sont correctement brasés.



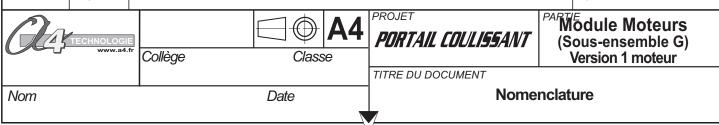


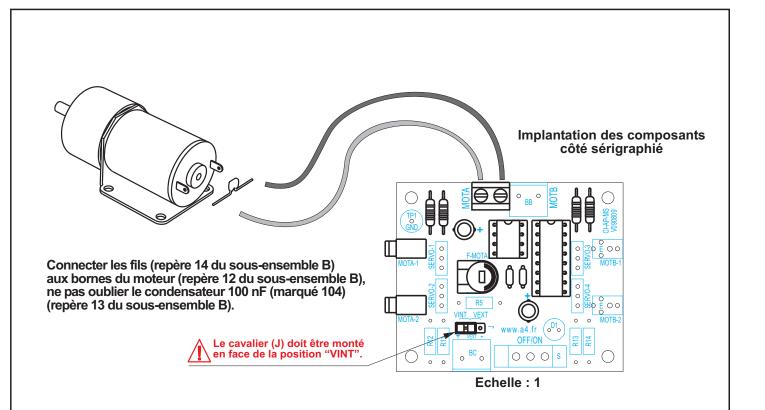
Respecter la polarité des composants.

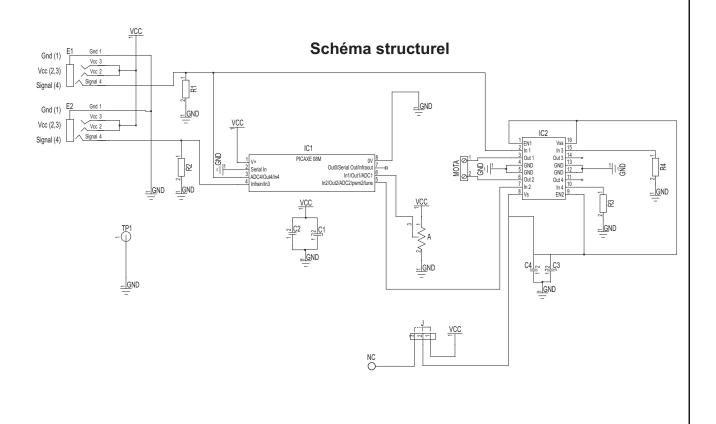


NOTE : certains composants du kit réf. K-AP-MMOT-KIT sont inutilisés pour le câblage de la version un moteur.

REPERE	NOMBRE DESIGNATION		Réf. A4
CI-AP-MS	01	Circuit imprimé double face, 50 x 60 x 1,6.	CI-AP-MS
R1 à R4	04	Résistor 10 Kohm 1/4w 5% (marron-noir-orange-or).	
E1, E2	02	Embase jack stéréo Ø 2,5 mm pour CI.	EMB-JACK-D2M5-STE
BA	01	Bornier double à vis pour CI, 5A.	BOR-2-CI
SU2	01	Support de circuit intégré double lyre - DIL 16 pattes.	SUP-IC-16
SU1	01	Support de circuit intégré double lyre - DIL 8 pattes. SUP-IC-8	
C2, C4	02	Condensateur céramique 100 nF (marqué 104).	CER-100N
C1, C3	02	Condensateur chimique 100mF (Ø 5x11, radial, marqué 100µF).	CHR-100M
Α	01	Ajustable horizontal 500 Kohm.	AJH-500K
IC2	01	Circuit intégré L 293, 16 pattes, boîtier DIL.	IC-L293D
IC1	01	Circuit intégré MLI, 8 pattes, boîtier DIL (12F683).	IC-A4-PWMPIC-A
J	01	Barrette 3 picots à souder + cavalier double.	CO-PCB-M3P+CO-CAVA







Nomenclature du kit "module 2 moteurs" (réf. K-AP-MMOT-KIT)

Le module Moteur "Autoprog" est commercialisé en 2 versions : - prêt à l'emploi, composants soudés ; - en kit, composants à implanter et braser.

Le kit comprend toutes les pièces et composants électroniques permettant de réaliser le module Moteur.

Désignation	Quantité	Repère	Dessin
Circuit imprimé double face, 50 x 60 x 1,6 mm.	01	CI-AP-MS	000
Résistor 10 Kohm 1/4w 5% (marron-noir-orange-or).	04	R1 à R4	
Résistor 220 ohm 1/4w 5% (rouge-rouge-marron-or).	01	R5	
Embase jack stéréo Ø 2,5 mm pour CI. Nota: le kit standard est fourni avec 4 embases; 2 seulement sont nécessaires pour le portail coulissant	04	E1 à E4	F
Bornier double à vis pour CI, 5A. Nota : le kit standard est fourni avec 2 borniers ; 1 seulement est nécessaire pour le portail coulissant	02	BA,BB, BC	
Support de circuit intégré double lyre - DIL 16 pattes.	01	SU2	Property Company
Support de circuit intégré double lyre - DIL 8 pattes.	01	SU1	
Condensateur céramique 100 nF (marqué 104). Nota: le kit standard est fourni avec 2 condensateurs; 1 seulement est nécessaire pour le portail coulissant	02	C2, C4	R
Condensateur chimique 10MF (Ø 5x11, radial, marqué 10µF).	02	C1, C3	
Ajustable horizontal 500 Kohm.	01	Α	
Circuit intégré L 293, 16 pattes, boîtier DIL.	01	IC2	FIFTHE STATE OF THE STATE OF TH
Circuit intégré MLI, 8 pattes, boîtier DIL.	01	IC1	FF
Barrette 3 picots à souder + cavalier double.	01	J	
DEL rouge Ø 5 mm, 50 mcd, 1,8 V, 20 mA.	01	D1	
Interrupteur à glissière.	01	S	



Test de la carte moteur

La mise en service et l'utilisation du système AutoProg, la programmation avec Logicator sont décrites en détail dans les dossiers AutoProg et le manuel utilisateur "Logicator". Ces documents sont téléchargeables gratuitement sur www.a4.fr.

Le dossier de chaque maquette ne reprend que les explications particulières propres à chacune d'elles.

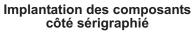
Pour tester un module et valider son fonctionnement, il faut disposer d'un boîtier AutoProg et appliquer la procédure décrite dans le tableau ci-dessous : charger le programme de test spécifique dans le boîtier AutoProg (les programmes de tests sont à télécharger sur www.a4.fr), connecter le module sur la borne indiquée du boîtier AutoProg puis tester.

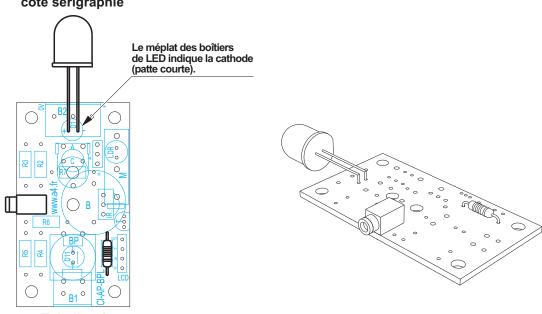
Phase	Charger le programme nommé	Connecter le module moteur sur	Résultats attendus
1	TEST-MMOT.plf	Out0 / Out1	Le moteur doit tourner dans un sens puis dans l'autre toutes les 2 secondes. Lorsque l'on agit sur l'ajustable A du module moteur, la vitesse du moteur doit varier.

Cas de pannes

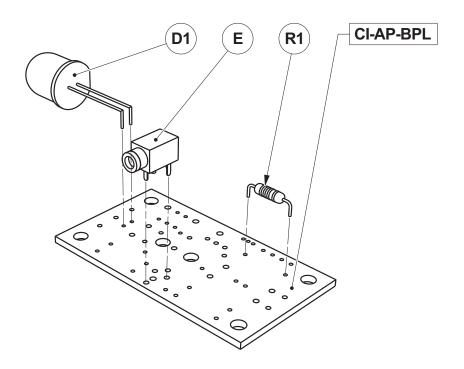
Le moteur ne tourne pas, vérifier que :

- les composants sont correctement brasés,
- le cavalier de configuration d'alimentation est positionné du bon côté selon le mode d'alimentation choisi,
- les cordons jack du module moteurs sont correctement enfichés dans leurs embases lors du test,
- l'ajustable de réglage de la vitesse du moteur n'est pas en butée.

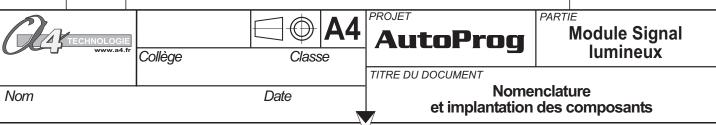








REPERE	NOMBRE	DESIGNATION	Réf. A4
CI-AP-EIR	01	Circuit imprimé, 30 x 54.	CI-AP-EIR
D1	01	DEL jaune Ø 10 mm diffusantes.	DEL-10-J-DIFF
R1	01	Résistor 220 ohm 1/4w 5% (rouge-rouge-marron-or).	RES-220E
E	01 Embase jack stéréo Ø 2,5 mm pour CI. EM		EMB-JACK-D2M5A-STE



Nomenclature du kit "module gyrophare" (réf. K-AP-MGYR-KIT)

Le module gyrophare "Autoprog" est commercialisé en 2 versions :

- prêt à l'emploi, composants soudés ;
 en kit, composants à implanter et braser.

Le kit comprend toutes les pièces et composants électroniques permettant de réaliser le module Signal lumineux.

Désignation	Quantité	Repère	Dessin
Circuit imprimé 30 x 54 x 1,6 mm.	01	CI-AP-BPL	
Résistor 220 ohms 1/4w 5% (rouge-rouge-marron-or).	01	R1	rack .
Embase jack stéréo Ø 2,5 mm pour CI.	01	E	
DEL jaune Ø 10 mm diffusantes.	01	D1	

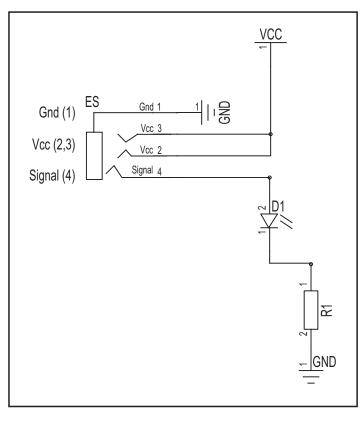


Schéma structurel

Test du module Signal lumineux

La mise en service et l'utilisation du système AutoProg, la programmation avec Logicator sont décrites en détail dans les dossiers AutoProg et le manuel utilisateur "Logicator". Ces documents sont téléchargeables gratuitement sur www.a4.fr. Le dossier de chaque maquette ne reprend que les explications particulières propres à chacune d'elles. Pour tester un module et valider son fonctionnement, il faut disposer d'un boîtier AutoProg et appliquer la procédure décrite dans le tableau ci-dessous : charger le programme de test spécifique dans le boîtier AutoProg (les programmes de tests sont à télécharger sur wwwa4.fr), connecter le module sur la borne indiquée du boîtier AutoProg puis tester.

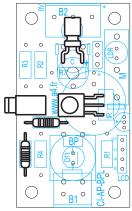
Phase	Charger le programme nommé	Connecter le module Gyrophare sur	Résultats attendus
1	TEST-MDEL.plf	In0	Le module LED doit clignoter à une fréquence de 1 Hz

Cas de pannes

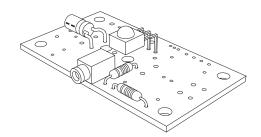
La LED ne s'allume pas, vérifier que :

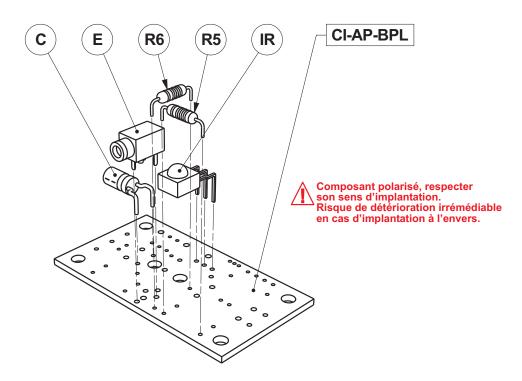
- le cordon jack du module LED est correctement enfiché dans son embase lors du test,
- la LED est implantée dans le bon sens,
- les composants sont correctement brasés.

Implantation des composants côté sérigraphié



Echelle: 1





_	01	Embassical atárás Ø 2 5 mm nour Cl	EMB IACK DOMEA STE
드	01	Embase jack stéréo Ø 2,5 mm pour CI.	EMB-JACK-D2M5A-STE
С	01	Condensateur chimique 4,7 MF.	CHR-4M7
R6	01	Résistor 330 ohm 1/4w 5% (orange-orange-marron-or).	RES-330E
R5	01	Résistor 4,7 Kohm 1/4w 5% (jaune-violet-rouge-or).	RES-4K7
IR	R 01 Capteur pour télécommande infrarouge Picaxe.		IC-RIR-TSOP-1830
CI-AP-BPL	01	Circuit imprimé, 30 x 54.	CI-AP-BPL
REPERE	NOMBRE	DESIGNATION	Réf. A4

INLI LINE	NOMBRE	DESIGNATION				Nei. A4
OG:	TECHNOLOGII www.a4.	= 1	Classe	AutoProg	PARTI	Module Récepteur IR
				TITRE DU DOCUMENT		
Nom			Date	Nomenclature des cor		

Nomenclature du kit "module récepteur infrarouge" (réf. K-AP-MRIR-KIT)

Le module Récepteur Infrarouge est commercialisé en 2 versions.

- prêt à l'emploi, composants soudés ;
- en kit, composants à implanter et braser.

Le kit comprend toutes les pièces et composants électroniques permettant de réaliser le module Récepteur Infrarouge.

Désignation et références A4	Quantité	Repère	Dessin
Circuit imprimé 30 x 54 x 1,6 mm.	01	CI-AP-BPL	
Résistor 4,7 Kohm 1/4w 5% (jaune-violet-rouge-or).	01	R5	
Résistor 330 ohm 1/4w 5% (jaune-violet-rouge-or).	01	R6	
Embase jack stéréo Ø 2,5 mm pour CI.	01	E	
Condensateur chimique 4,7 MF.	01	С	
Capteur pour télécommande infrarouge Picaxe, angle de détection 90°, sensible jusqu'à 10 mètres.	01	IR	

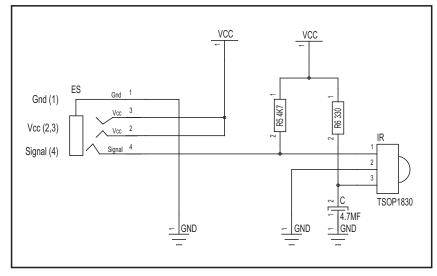
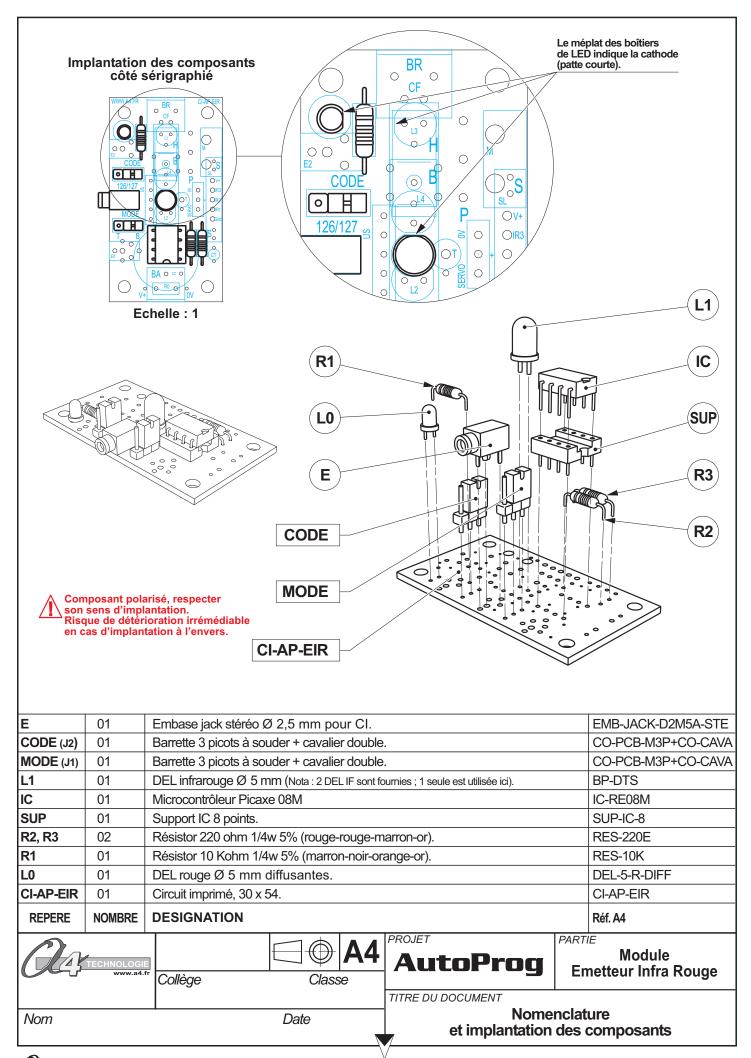


Schéma électronique

Test du module Récepteur infrarouge

Le test de ce module récepteur doit être effectué conjointement avec celui du module émetteur (pages suivantes).



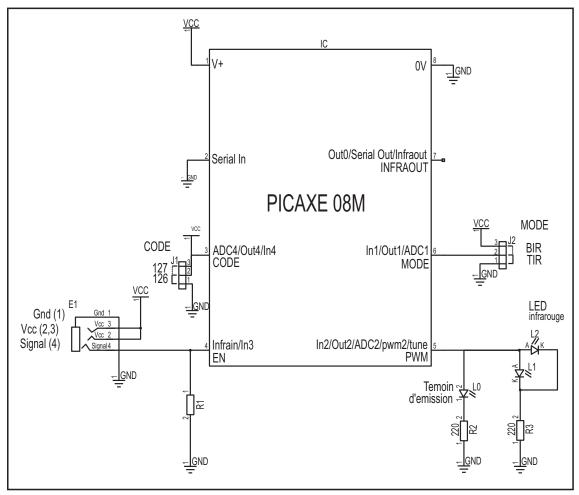
Nomenclature du kit "Emetteur pour barrière infrarouge" (réf. K-AP-MEBIR-KIT)

Le module Emetteur infrarouge "Autoprog" est commercialisé en 2 versions. - prêt à l'emploi, composants soudés ; - en kit, composants à implanter et braser.

Le kit comprend toutes les pièces et composants électroniques permettant de réaliser le module Emetteur infrarouge.

Désignation	Quantité	Repère	Dessin
Circuit imprimé 30 x 54 x 1,6 mm.	01	CI-AP-EIR	
Résistor 10 Kohm 1/4w 5% (marron-noir-orange-or).	01	R1	
Résistor 220 ohms 1/4w 5% (rouge-rouge-marron-or).	02	R2, R3	
Embase jack stéréo Ø 2,5 mm pour CI.	01	E	
DEL infrarouge Ø 5 mm. Nota: le kit standard est fourni avec 2 DEL infrarouge; 1 seulement est nécessaire pour le portail coulissant	02	L1	
DEL rouge Ø 3 mm diffusantes.	01	L0	
Support de circuit intégré 8 pattes.	01	SUP	
Circuit intégré PICAXE 08M - 8 pattes.	01	IC	
Barrette 3 picots à souder + cavalier double.	02	MODE CODE	

Schéma électronique





Test des modules émetteur et récepteur pour barrière infrarouge.

La mise en service et l'utilisation du système AutoProg, la programmation avec Logicator sont décrites en détail dans les dossiers AutoProg et le manuel utilisateur "Logicator".

Ces documents sont téléchargeables gratuitement sur www.a4.fr.

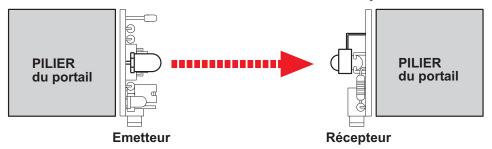
Le dossier de chaque maquette ne reprend que les explications particulières propres à chacune d'elles.

Pour tester un module et valider son fonctionnement, il faut disposer d'un boîtier AutoProg et appliquer la procédure décrite dans le tableau ci-dessous : charger le programme de test spécifique dans le boîtier AutoProg (les programmes de tests sont à télécharger sur www.a4.fr), connecter le module sur la borne indiquée du boîtier AutoProg puis tester.

Les modules émetteur et récepteur doivent être positionnés face à face (voir dessin ci dessous)

Phase	Charger le programme nommé	Connecter les module sur	Résultats attendus
1	TEST-B126_B127.plf	Emetteur : Out0 Récepteur : In0	Positionner le cavalier MODE sur B. La DEL L0 du module clignote lentement. Diriger la DEL L1 du module émetteur vers le récepteur. Positionner le cavalier CODE sur 126 : les sorties Out0 etOut1 doivent clignoter simultanément. Positionner le cavalier CODE sur 127 : les sorties Out0 etOut1 doivent clignoter alternativement

Positionnement relatif des modules émetteur et récepteur

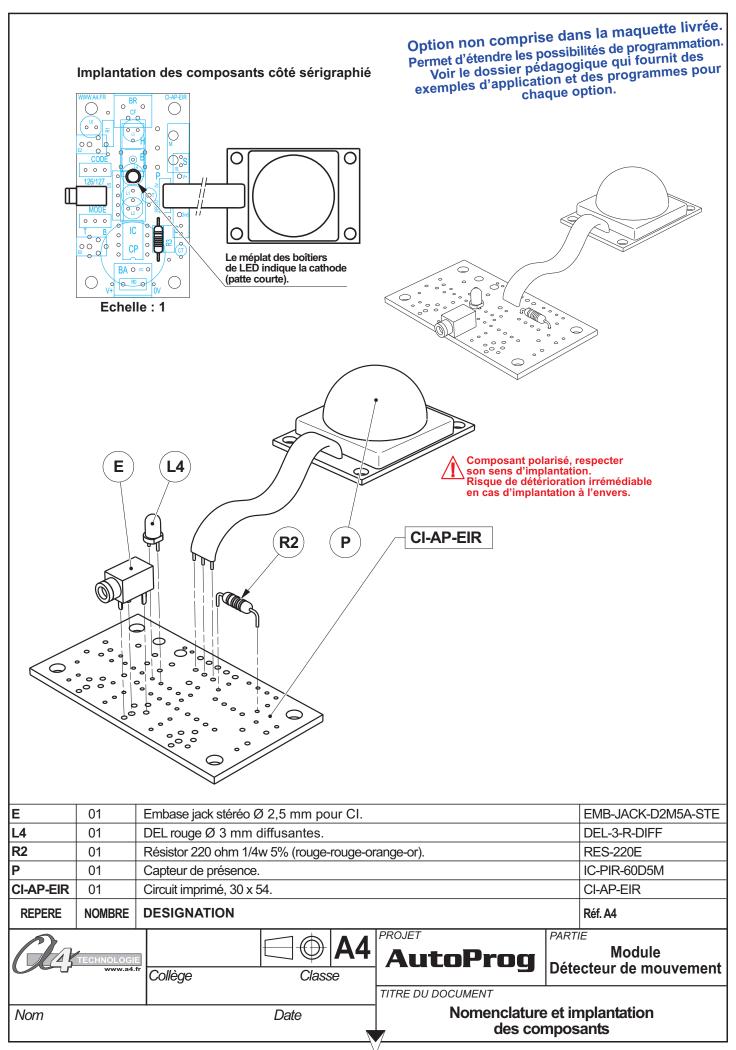


Cas de pannes :

Le module récepteur infrarouge K-AP-MRIR ne fonctionne pas correctement, vérifier son fonctionnement (voir chapitre 2.10 Module Récepteur Infrarouge du dossier AutoProg). Le module récepteur infrarouge K-AP-MRIR n'est pas connecté sur l'entrée In0 du boîtier de commande AutoProg.

Le module récepteur infrarouge K-AP-MRIR n'est pas connecté sur l'entrée In0 du boîtier de commande AutoProg Les LED émettrices L2 ou L3 ne sont pas câblées dans le bons sens.

La position du cavalier MODE est incohérente avec le programme de test qui est chargé.



Nomenclature du kit "module détecteur de mouvement PIR" (réf. K-AP-MPIR-KIT)

Le module Détecteur de mouvement est commercialisé en 2 versions :

- prêt à l'emploi, composants soudés ;
- en kit, composants à implanter et braser.

Le kit comprend toutes les pièces et composants électroniques permettant de réaliser le module Détecteur de mouvement.

Désignation et références A4	Quantité	Repère	Dessin
Circuit imprimé 30 x 54 x 1,6 mm.	01	CI-AP-EIR	
Résistor 220 ohm 1/4w 5% (rouge-rouge-orange-or).	01	R2	
Embase jack stéréo Ø 2,5 mm pour CI.	01	E	
DEL rouge Ø 3 mm diffusantes.	01	L1	
Capteur de présence miniature. Technologie PIR. Détecter la présence d'une personne jusqu'à 5 m dans un champ de 60°. Alimentation de 4,7 V à 12 V. Consommation au repos 300 µA, fonctionne en intérieur de -20 à + 50°C. Dimensions : 25 x 35 mm.	01	P	

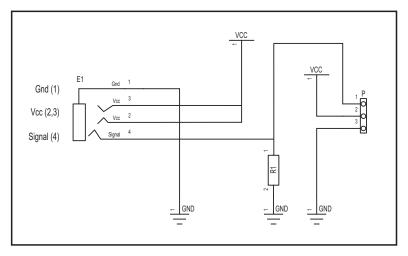


Schéma structurel

Test du module Détecteur de mouvement

La mise en service et l'utilisation du système AutoProg, la programmation avec Logicator sont décrites en détail dans les dossiers AutoProg et le manuel utilisateur "Logicator". Ces documents sont téléchargeables gratuitement sur www.a4.fr.

Le dossier de chaque maquette ne reprend que les explications particulières propres à chacune d'elles.

Pour tester un module et valider son fonctionnement, il faut disposer d'un boîtier AutoProg et appliquer la procédure décrite dans le tableau ci-dessous : charger le programme de test spécifique dans le boîtier AutoProg (les programmes de tests sont à télécharger sur www.a4.fr), connecter le module sur la borne indiquée du boîtier AutoProg puis tester.

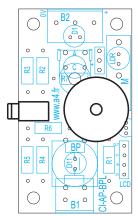
Ce test permet de vérifier que le capteur détecte une présence.

Il est rappelé que le temps d'initialisation du module est d'environ 30 secondes avant que celui-ci ne soit opérationnel. Le programme de test attend 30 secondes avant de tester l'activité du capteur. Une animation des témoins de sorties permet de suivre le décompte de ce temps nécessaire à l'initialisation du capteur.

Phase	Charger le programme nommé	Connecter le module Détecteur de mouvement sur	Résultats attendus
1	TEST-MPIR.plf	In0	Attendre que le temps d'initialisation du capteur soit achevé. Les témoins des sorties 0ut0 à Out7 permettent de visualiser le décompte du temps. Après 30 secondes, le témoin Out7 clignote ; cela signifie que le capteur doit être opérationnel. Faire un mouvement devant le capteur : le témoin d'activité implanté sur le module capteur doit s'allumer ainsi que le témoin Out0. Vérifier que ces 2 témoins restent inactifs lorsqu'il n'y a aucun mouvement dans le champ de détection du capteur.

27

Implantation des composants côté sérigraphié

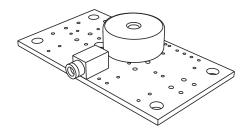


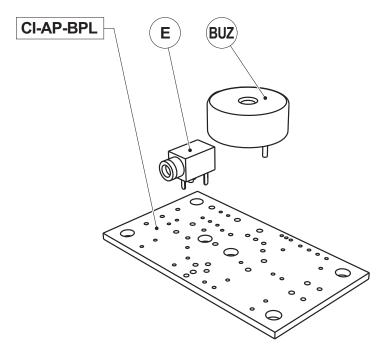
Option non comprise dans la maquette livrée.

Permet d'étendre les possibilités de programmation.

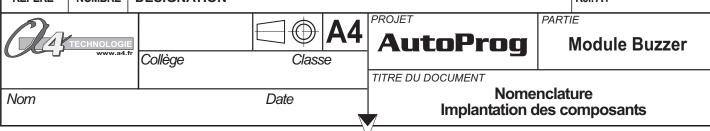
Voir le dossier pédagogique qui fournit des
exemples d'application et des programmes pour
chaque option.







REPERE	NOMBRE	DESIGNATION	Réf. A4
CI-AP-BPL	01	Circuit imprimé, 30 x 54.	CI-AP-BPL
BUZ	01	Buzzer piezzo 3-30 V, 100 dB à 30 cm, 4,5 KHz Ø 17 mm.	BUZ-CI-D17
E	E 01 Embase jack stéréo Ø 2,5 mm pour CI.		EMB-JACK-D2M5A-STE



Nomenclature du kit "module buzzer" réf. K-AP-MBUZ-KIT)

Le module buzzer "AutoProg" est commercialisé en 2 versions :

- prêt à l'emploi, composants soudés ;
- en kit, composants à implanter et braser.

Le kit comprend toutes les pièces et composants électroniques permettant de réaliser le module Buzzer.

Désignation et références A4	Quantité	Repère	Dessin
Circuit imprimé 30 x 54 x 1,6 mm.	01	CI-AP-BPL	
Embase jack stéréo Ø 2,5 mm pour CI.	01	E	
Buzzer piezzo 3-30 V, 100 dB à 30 cm, 4,5 KHz Ø 17 mm	01	BUZ	

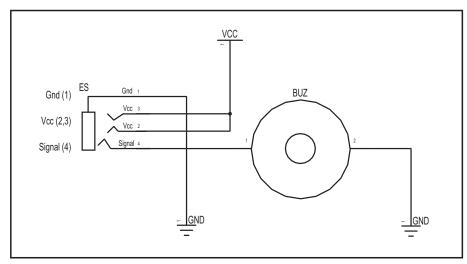


Schéma électronique

Test du module Buzzer

La mise en service et l'utilisation du système AutoProg, la programmation avec Logicator sont décrites en détail dans les dossiers AutoProg et le manuel utilisateur "Logicator". Ces documents sont téléchargeables gratuitement sur www.a4.fr.

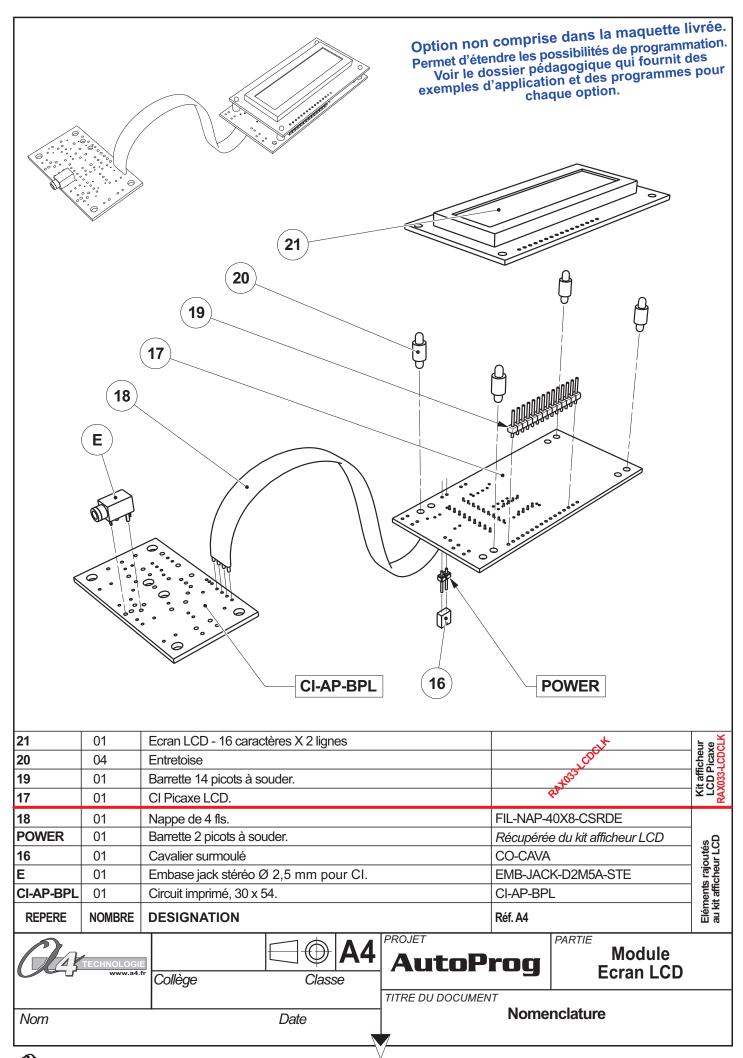
Le dossier de chaque maquette ne reprend que les explications particulières propres à chacune d'elles. Pour tester un module et valider son fonctionnement, il faut disposer d'un boîtier AutoProg et appliquer la procédure décrite dans le tableau ci-dessous : charger le programme de test spécifique dans le boîtier AutoProg (les programmes de tests sont à télécharger sur www.a4.fr), connecter le module sur la borne indiquée du boîtier AutoProg puis tester.

Ph	nase	Charger le programme nommé	Connecter le module Buzzer sur	Résultats attendus
1		TEST-MBUZ.plf	In0	Le module Buzzer doit sonner.

Cas de pannes

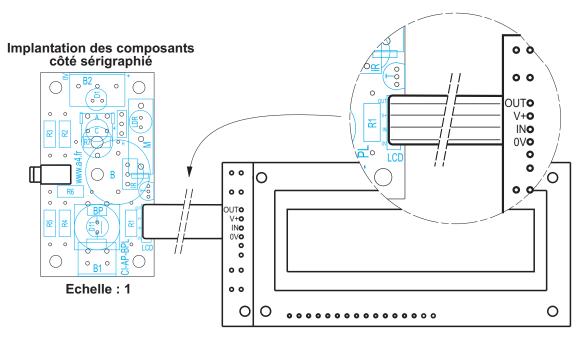
Le Buzzer ne sonne pas, vérifier que :

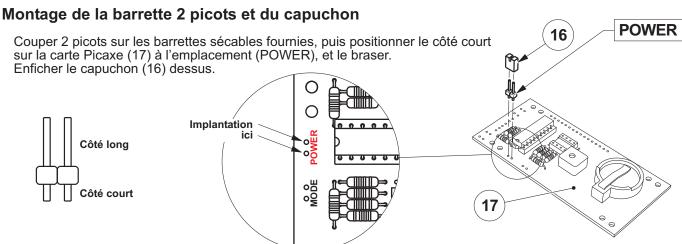
- le cordon jack du module buzzer est correctement enfiché dans son embase lors du test,
- les composants sont correctement brasés.



30

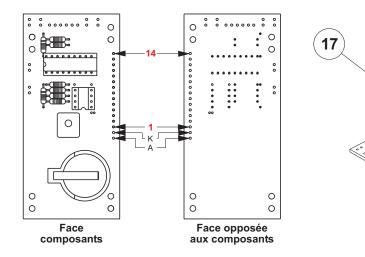
Montage du module écran LCD





Montage de la barrette 14 picots

Couper 14 picots sur les barrettes sécables fournies, puis positionner le côté court sur la carte Picaxe (17), face inverse des composants à l'emplacement numéroté 1 14 et braser les 14 picots.

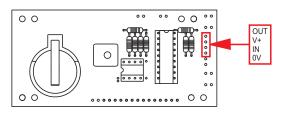


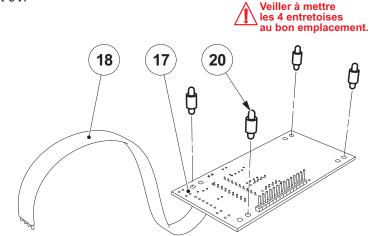
19

Montage du module écran LCD

Montage des entretoises et de la nappe de 4 fils

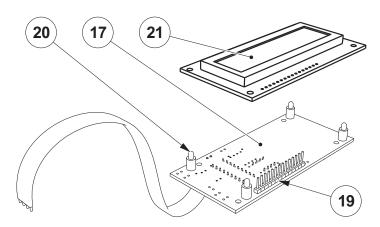
Insérer les 4 entretoises (20) dans la carte Picaxe (17) côté opposé aux composants. Braser les 4 fils de la nappe (18) sur OUT, V+, IN et 0V.





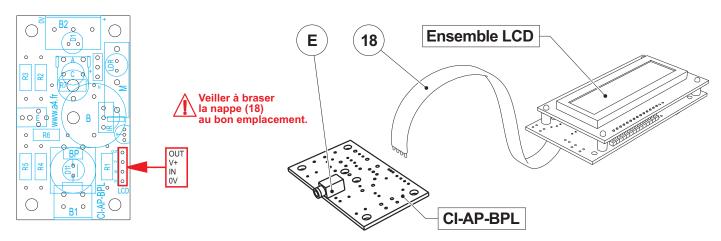
Montage de l'écran LCD

Clipper l'écran LCD (21) sur les entretoises (20) en veillant bien que les picots de la barrette (19) soient bien positionnés dans les trous, puis braser les 14 picots.



Montage de l'ensemble LCD sur le module

Braser les 4 fils de la nappe (18) sur OUT, V+, IN et 0V du CI-AP-BPL et braser l'embase jack (E).





Nomenclature du kit (réf. K-AP-MLCD-KIT)

Le module LCD "Autoprog" est commercialisé en 2 versions.

- prêt à l'emploi, composants soudés ;
- en kit, composants à implanter et braser.

Le kit comprend toutes les pièces et composants électroniques permettant de réaliser le module LCD.

Désignation et références A4	Quantité	Repère	Dessin
Kit afficheur LCD Picaxe - Réf : RAX033-LCDCLK Détail des éléments :	01 01 04 01 02		
Circuit imprimé 30 x 54 x 1,6 mm.	01	CI-AP-BPL	
Embase jack stéréo Ø 2,5 mm pour CI.	01	E	
Cavalier surmoulé	01		()
Barrette 2 picots à souder			
Nappe 4 fils	01		

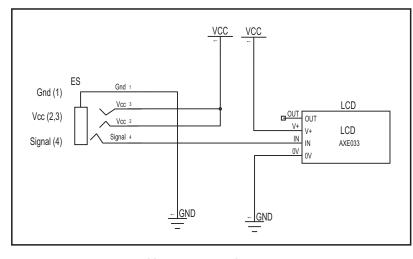


Schéma électronique

Test du module afficheur LCD

La mise en service et l'utilisation du système AutoProg, la programmation avec Logicator sont décrites en détail dans les dossiers AutoProg et le manuel utilisateur "Logicator". Ces documents sont téléchargeables gratuitement sur www.a4.fr. Le dossier de chaque maquette ne reprend que les explications particulières propres à chacune d'elles. Pour tester un module et valider son fonctionnement, il faut disposer d'un boîtier AutoProg et appliquer la procédure décrite dans le tableau ci-dessous : charger le programme de test spécifique dans le boîtier AutoProg (les programmes de tests sont à télécharger sur www.a4.fr), connecter le module sur la borne indiquée du boîtier AutoProg puis tester.

Phase	Charger le programme nommé	Connecter le module afficheur LCD	Résultats attendus
1	TEST-MLCD.plf	out0	Tous les points des deux lignes de l'afficheur s'alument et s'éteignent toutes les 0,5 s.

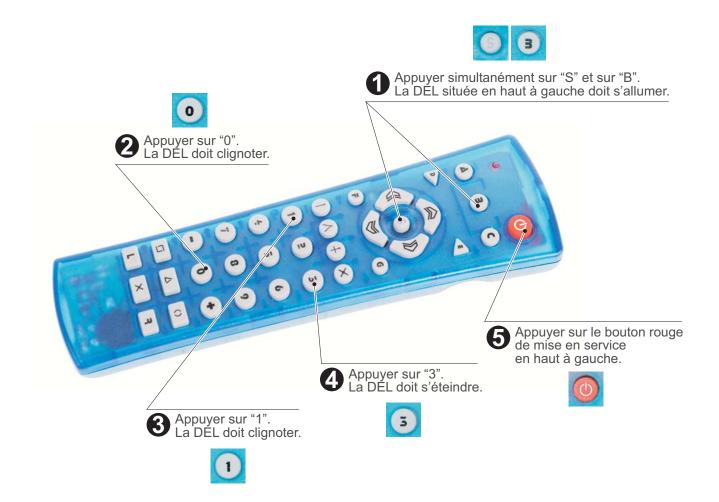
Mise en service du module Télécommande infrarouge PICAXE

Mise en service

Option non comprise dans la maquette livrée. Permet d'étendre les possibilités de programmation. Voir le dossier pédagogique qui fournit des exemples d'application et des programmes pour chaque option.

Insérer 2 piles AAA dans le logement au dos de la télécommande.

Avant utilisation, la télécommande doit être programmée (avec le code de transmission "Sony") en suivant les étapes 1 à 5 décrites ci-dessous :



Note: les boutons A, C, D, E, F et G permettent de configurer

d'autres modes de fonctionnement.
Il est recommandé de systématiquement appuyer sur B avant d'utiliser la télécommande.
Si vous appuyez par erreur sur ces touches, en particulier les touches F et G qui sont proches des flèches, il faut revenir au mode de fonctionnement compatible Picaxe en appuyant sur la touche "B".

Mise en service du module Télécommande infrarouge PICAXE

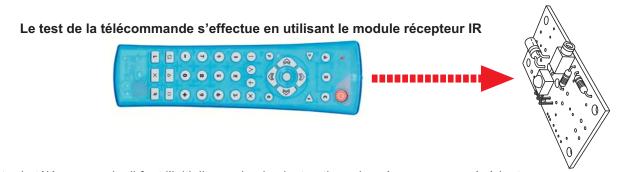
Code émis

Valeurs émises pour les commandes "infrain" et "irin"

Touche	Code	Touche	Code	Touche	Code		
1	0		21		96		a 3 c
5	1		16		54		b a
3	2		17	4	37		
4	3	a	19	×	20		FG
5	4				98		
6	5		18	•	11		1 2 3
7	6						7 3 9
8	7						● 0 ●
2	8			Lorsque l'on a	nnuie sur u	ne touche	
0	9			la DEL en h et l	ppule sur u laut à gaucl e code corr par la téléc	he clignote espondant	Details in

Test du module Télécommande infrarouge

La mise en service et l'utilisation du système AutoProg, la programmation avec Logicator sont décrites en détail dans les dossiers AutoProg et le manuel utilisateur "Logicator". Ces documents sont téléchargeables gratuitement sur www.a4.fr. Le dossier de chaque maquette ne reprend que les explications particulières propres à chacune d'elles. Pour tester un module et valider son fonctionnement, il faut disposer d'un boîtier AutoProg et appliquer la procédure décrite dans le tableau ci-dessous : charger le programme de test spécifique dans le boîtier AutoProg (les programmes de tests sont à télécharger sur www.a4.fr), connecter le module sur la borne indiquée du boîtier AutoProg puis tester.



Avant de tester la télécommande, il faut l'initialiser selon les instructions données en page précédente.

Phase	Charger le programme nommé	Connecter le module récepteur infrarouge sur	Résultats attendus
1	TEST-RAX-TVR10.plf	inu	On teste la communication entre la télécommande et le module AutoProg de réception IR : appuyer sur la touche 3 de la télécommande ; le témoin de la sortie Out0 doit s'allumer. Appuyer sur une autre touche ; le témoin Out0 doit s'éteindre.

Cas de pannes

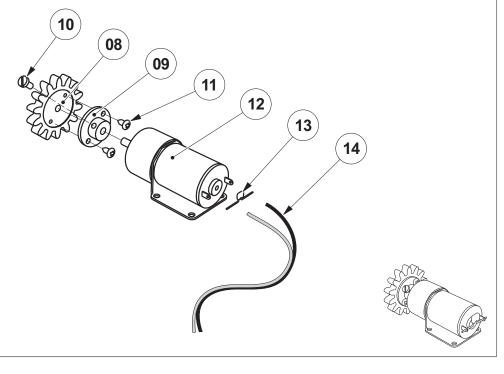
La télécommande n'est pas correctement programmée : procéder à sa mise en service selon les instructions de la page précédente.

Phases Opérations 10 Montage du portail Monter le soubassement (02) sur le portail (01) à l'aide de trois vis tête fraisée 3 x 13 (07). Enfiler sur l'axe (06) la roue à gorge (04) et l'entretoise de 4 mm (05), emmancher le tout sur le soubassement (02). Côté crémaillère Côté soubassement 05 06 Mettre en place la crémaillère et la fixer avec trois vis tête fraisée 3 x 13 (07). 01 CORROBATION OF THE PROPERTY OF 02 07 05 06 04

20 Montage du moteur

Fixer la bague d'arrêt d'axe (09) avec deux vis tête cylindrique 3 x 6,5 (11) sur la roue dentée 08. Mettre l'ensemble sur l'axe du motoréducteur (12) et le bloquer sur le méplat de l'axe moteur avec la vis tête cylindrique 3 x 6 (10).

Souder le condensateur (13) et le fil souple (14) sur les pattes arrière du moteur (12).



03



Phases Opérations

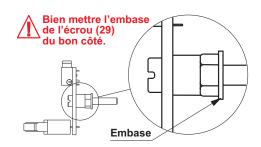
Montage des sous-ensembles D et E (capteurs fin de course)

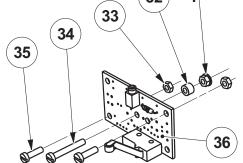
Attention les deux sous-ensembles D et E (modules microrupteurs) diffèrent par le sens d'implantation du microrupteur .

31 Montage du sous-ensemble D (capteur fin de course gauche)

30

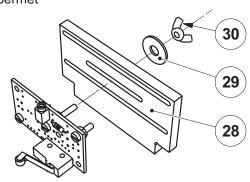
Passer la vis tête cylindrique M3 x 20 (34) dans le trou central du module microrupteur (36) enfiler l'entretoise de 4 mm (32) sur la vis (34) et visser l'écrou à embase (31) sur la vis (34).



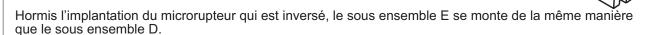


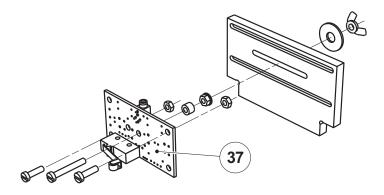
Monter les deux vis nylon M3 x 12 (35) dans les deux coins opposés du module microrupteur (36). Positionner le module microrupteur (36) sur la platine (28), mettre en place la rondelle (29) et visser à l'aide de l'écrou papillon (30). Ce montage vous permet

de régler le capteur fin de course d'une manière plus précise.



32 Montage du sous-ensemble E (capteur fin de course droit)

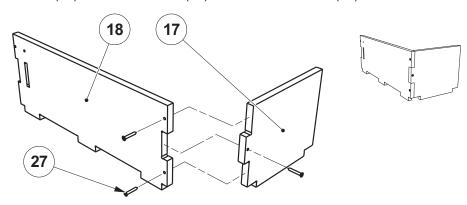




Opérations Phases 40 Montage des murs et des piliers 41 Montage des piliers Emmancher les deux côtés du pilier (19) sur le devant du pilier (20) Les côtés des piliers et fixer le avec deux vis TF 3 x 13 (07). ont un sens de montage, les tenons de 10 mm sont Procéder de la même façon en bas et sur l'arrière. pour le deuxième pilier. 19 07 20

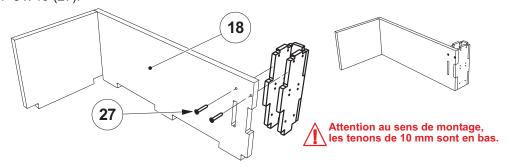
42 Montage du mur droit

Assembler le mur droit (18) et le mur de côté (17) avec 3 vis TF 3 x 19 (27).



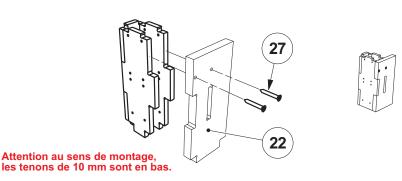
43 Montage du pilier sur le mur droit

Mettre un des piliers en place sur le devant du mur droit (18) et le fixer à l'aide de deux vis TF 3 x 19 (27).



44 Montage du pilier sur le mur gauche

Mettre place le deuxième pilier sur le devant du mur gauche (22) et le fixer à l'aide de deux vis TF 3 x 19 (27).



Phases Opérations

Montage des murs sur le socle

Monter le mur droit et son pilier sur le socle (15) faire la même chose avec le mur gauche et son pilier, les fixer à l'aide de vis TF 3 x 19 (27). 15

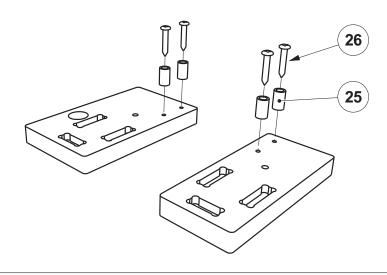
60 Montage du rail

50

Coller le rail (16) dans son logement sur le socle (15). 16 15

70 Montage des guides supérieurs

Fixer les 4 entretoises de 10 mm (25) avec les 4 vis TC 3 x 16 (26) dans les avant trous situés sous les chapeaux des piliers.

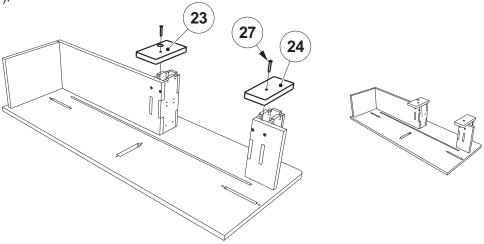


Phases Opérations Opérations

Montage des chapeaux de piliers

80

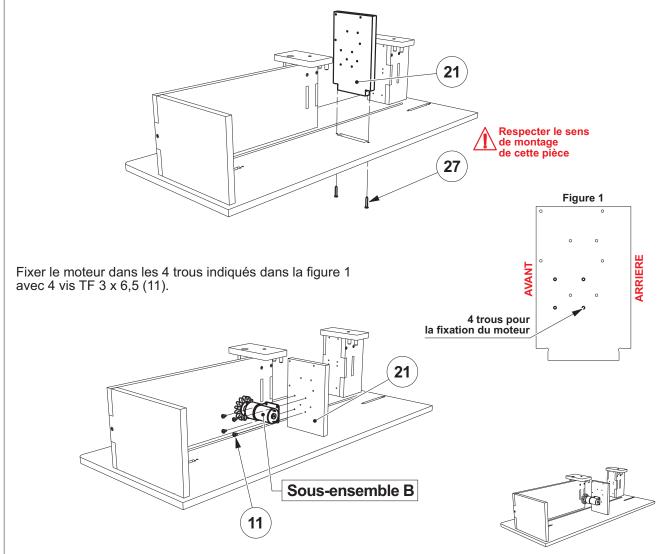
Monter le chapeau (23) sur le pilier droit, le trou permet le passage de la DEL clignotante. Monter le chapeau (24) sur le pilier gauche et les fixer avec une vis TF 3 x 19 (27).



90 Montage du pilier central et du moteur

Monter le pilier central (21) dans son logement sur le socle, attention cette pièce à un sens voir la figure 1.

Fixer le pilier central avec deux vis TF 3 x 19 (27).



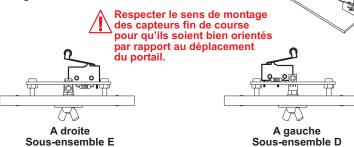
Opérations Phases

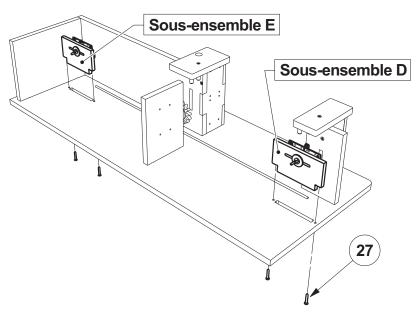
Montage des modules fin de course

100

Mettre en place sur le socle les sous-ensembles D et E et les fixer avec les vis TF 3×19 (27).

Attention ces deux pièces ont un sens de montage.





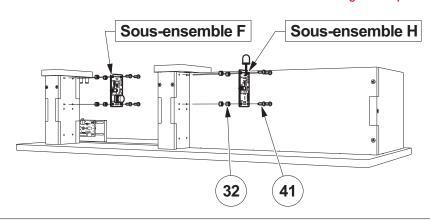
110 Montage du module bouton-poussoir 1 et du module clignotant

Monter le premier sous-ensemble F sur la position haute du pilier gauche avec les vis TC 3 x 9,5 (41), en intercalant entre le sous ensemble et le pilier des entretoises de 4 mm (32).



Monter le sous ensemble H sur la position haute du pilier droit avec les vis TC 3 x 9,5 (41) et les entretoises de 4 mm (32).

Pour plus de confort vous pouvez enlever le chapeau du pilier droit avant de monter le sous ensemble H, la DEL clignotante passant par le trou du chapeau.

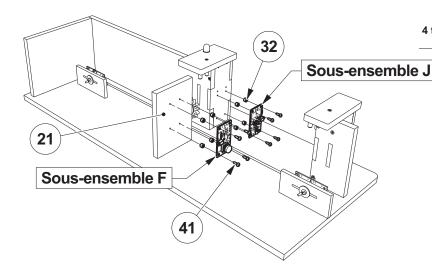


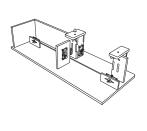
Phases Opérations

120 Montage du module bouton-poussoir 2 et du module récepteur infrarouge

Monter le deuxième sous-ensemble F sur le pilier central (21) sur la face opposé au moteur avec les vis TC 3 x 9,5 (41) et les entretoises de 4 mm (32).

Monter le sous-ensemble J sur la position basse du pilier droit avec les vis TC 3×9.5 (41) et les entretoises de 4 mm (32).





ARRIERE

4 trous pour la fixation du sous-ensemble F Figure 2

AVANT

130 Montage du module moteur

Monter le sous ensemble B sur le pilier central (21) sur la face côté moteur avec les vis TC 3 x 9,5 (41) et les entretoises de 4 mm (32). Voir figure 3.

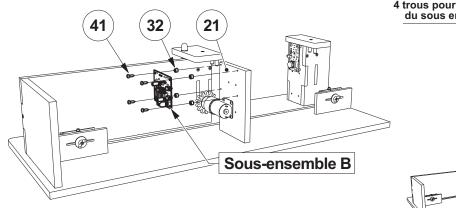
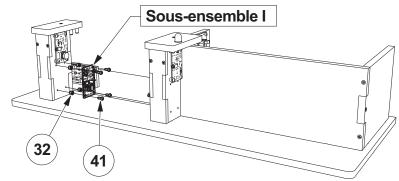




Figure 3

140 Montage du module émetteur infrarouge

Monter le sous ensemble I sur la position basse du pilier gauche avec les vis TC 3 x 9,5 (41) et les entretoises de 4 mm (32).



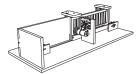
Note: la position des cavaliers doit être sur B127.

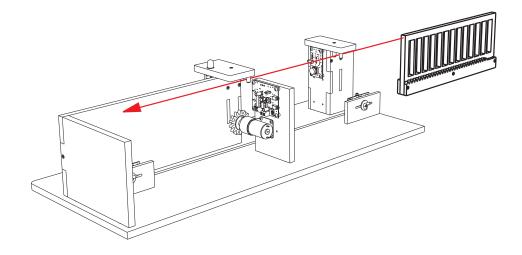


Phases Opérations

150 Mise en place du portail dans ses guides

Faire coulisser le portail sur son rail de guidage et dans les guides supérieurs, entraîner à la main la roue dentée pour enclencher la crémaillère.





160 Test de bon fonctionnement mécanique du portail et des capteurs fin de course

Ce test a pour but de vérifier que le portail se déplace normalement de gauche à droite.

Le programme "*TES-BE-APOR-COU.plf*" provoque un aller et retour permanent. Dès qu'un capteur fin de course est activé le portail repart dans le sens opposé.

Câblage de la maquette au boîtier de commande AutoProg

Connecter quatre cordons de liaisons entre le boîtier de commande AutoProg et les modules montés sur le portail comme suit :

Relier la sortie Out7 à l'une des entrées du module moteur.

Relier la sortie Out6 à l'autre entrée du module moteur.

Relier l'entrée In2 au module microrupteur de droite.

Relier l'entrée In3 au module microrupteur de gauche.

Description du kit Portail coulissant 1/3

Nomenclature du kit (réf. BE-APORT-COUL-KIT)

Le kit de base comprend toutes les pièces et composants électroniques permettant de réaliser le portail coulissant. Pour plus de lisibilité, la nomenclature du kit est décomposée par sous-ensembles à monter séparément puis à assembler.

Sous-ensemble A - Le portail

Désignation	Quantité	Repère	Dessin
Barreaudage, PVC expansé 290 x 110 x 10 mm.	01	01	
Soubassement, PVC expansé 290 x 27 x 6 mm.	01	02	° 0 0
Crémaillère, PVC expansé 290 x 27 x 6 mm.	01	03	• • • • • • • • • • • • • • • • • • •
Poulies, Polyéthylène Ø 20 libre sur axe de 3.	02	04	
Entretoises, Nylon Ø 6 x hauteur 4.	02	05	6
Axes, Acier doux zingué, Ø 3 x 19.	02	06	
Vis, Acier zingué, tête fraisée Ø 3 x 13.	06	07	6

Sous-ensemble B - Le moteur

Désignation	Quantité	Repère	Dessin
Engrenage 14 dents, PVC expansé 6 mm, Ø 40 mm.	01	08	
Bague d'axe, aluminium Ø 24 mm pour axe de 4. Vis de blocage de la bague d'axe, acier zingué, tête cylindrique M 3 x 6 mm.	01	09 et 10	
Vis, acier zingué, tête cylindrique Ø 3 x 6,5 mm.	02	11	Ø
Moteur, Motoréducteur 1,5 - 6V, rapport 100:1, axe Ø 4mm.	01	12	
Condensateur CER-100nf, marqué 104.	01	13	
Fil souple 2 conducteurs 12 cm.	01	14	



Description du kit Portail coulissant 2/3

Sous-ensemble C - Murs et socle

Désignation	Quantité	Repère	Dessin
Socle, PVC expansé 10 mm noir/blanc, 620 x 250 mm.	01	15	
Rail, jonc aluminium Ø 4 x 497 mm.	01	16	
Mur de côté, PVC expansé 10 mm, 160 x 130 mm.	01	17	
Mur droit, PVC expansé 10 mm, 330 x 130 mm.	01	18	
Côté des piliers, PVC expansé 6 mm, 55 x 135 mm.	04	19	
Devant des piliers, PVC expansé 6 mm, 30 x 135 mm.	02	20	
Platine moteur, PVC expansé 10 mm, 80 x 130 mm.	01	21	::: ::::
Mur gauche, PVC expansé 10 mm, 60 x 130 mm.	01	22	
Dessus du pilier droit, PVC expansé 10 mm, 53 x 90 mm.	01	23	
Dessus du pilier gauche, PVC expansé 10 mm, 40 x 90 mm.	01	24	
Guide supérieur, entretoises Nylon Ø 6 x 10 mm.	04	25	
Vis de guide supérieur, acier zingué, tête cylindrique Ø 3 x 16 mm.	04	26	6
Vis, Acier zingué, tête fraisée Ø 3 x 19 mm.	19	27	6

Sous-ensemble D et E - Capteurs fin de course

Désignation	Quantité	Repère	Dessin
Platine capteur fin de course, PVC expansé 6 mm, 86 x 50 mm.	02	28	
Rondelle large, M3 x 12 mm.	02	29	0
Ecrou papillon, acier zingué, M3.	02	30	
Ecrou à embase Nylon M3.	02	31	
Entretoises nylon Ø 6 x 4 mm.	02	32	©
Ecrou de vis de guidage, Nylon, M3.	04	33	9
Vis, acier zingué, tête cylindrique fendue M3 x 20 mm.	02	34	
Vis, nylon, tête cylindrique fendue M3 x 12 mm.	04	35	

Description du kit Portail coulissant 3/3

Sous-ensemble D et E (suite)

Désignation	Quantité	Repère	Dessin
Capteur gauche, module "Microrupteur" AutoProg. (Implantation et brasage, nomenclature détaillée des modules dans les pages 10 à 25)	01 r le rupteurs.	36	
Capteur droit, module "Microrupteur" AutoProg. (Implantation et brasage, nomenclature détaillée des mes dans les pages 10 à 25)	01	37	

Autres sous-ensembles- (Les différents modules AutoProg + leurs vis et entretoises de fixation)

Désignation	Quantité	Repère	Dessin
Module bouton poussoir, module AutoProg. (Implantation et brasage, nomenclature détaillée des modules dans les pages 10 à 25)	02	F	
Module moteur, module AutoProg. (Implantation et brasage, nomenclature détaillée des modules dans les pages 10 à 25)	01	O	
Module DEL dignotant, module AutoProg. (Implantation et brasage, nomenclature détaillée des modules dans les pages 10 à 25)	01	Н	
Module Emetteur infrarouge, module AutoProg. (Implantation et brasage, nomenclature détaillée des modules dans les pages 10 à 25)	01	I	
Module Récepteur infrarouge, module AutoProg. (Implantation et brasage, nomenclature détaillée des modules dans les pages 10 à 25)	01	J	
Vis acier zingué, tête cylindrique Ø 3 x 9,5 mm.	24	41	S
Entretoises, Nylon Ø 6 x hauteur 4.	02	05	6

Maquette livrée en kit : BE-APORT-COUL-KIT





- Télécommande Réf RAX-TVR010

- Module buzzer Réf K-AP-MBUZ. 1100000 (C) 000



- Module détecteur de mouvement Réf K-AP-MPIR



- Module afficheur Réf K-AP-MLCD.



