D-BE-APOR-COUL Février 2020

Portail coulissant

Maquette motorisée programmable avec mBlock



```
Arduino générer le code
répéter indéfiniment
si Bouton-poussoir Extérieur appuyé ou Bouton-poussoir Intérieur appuyé alors
Ouvrir
attendre 3 secondes
Fermer
```



Ressources disponibles pour le projet Portail coulissant

Autour du projet Portail coulissant, nous vous proposons un ensemble de **ressources téléchargeables gratuitement sur le wiki.**

Portail coulissant

- Fichiers **3D** (SolidWorks, Edrawings et Parasolid) de la maquette et de ses options.
- Dossier technique Portail Coulissant pour la mise en œuvre de la maquette ;
- Une notice d'utilisation de l'option Bluetooth;

Logiciels mBlock et App Inventor

- Notice d'installation d'une extension dans mBlock.
- Notice d'utilisation App Inventor 2.

Activités / Programmation

Fichiers modèles et fichiers de correction des programmes pour mBlock et AppInventor.

NOTE : Certains fichiers sont donnés sous forme de fichier.zip.



Les documents techniques et pédagogiques signés A4 Technologie sont diffusés librement sous licence Creative Commons BY-NC-SA :

- BY: Toujours citer A4 Technologie comme source (paternité).
- NC : Aucune utilisation commerciale ne peut être autorisée sans l'accord préalable de la société A4 Technologie.
- SA : La diffusion des documents éventuellement modifiés ou adaptés doit se faire sous le même régime.

Consulter le site http://creativecommons.fr/

Note : la duplication de ce dossier est donc autorisée sans limite de quantité au sein des établissements scolaires, aux seules fins pédagogiques, à condition que soit cité le nom de l'éditeur A4 Technologie.

Logiciels, programmes, manuels utilisateurs téléchargeables gratuitement sur www.a4.fr

SOMMAIRE

Introduction	2
Portail coulissant	2
Les environnements de programmation graphique	2
Le dossier	2
Les fiches exercices	3
Prérequis	3
Tableau d'affectation des entrées et sorties	4
Plan de câblage du portail coulissant	5
Programmation version de base niveau 1	6
Niveau 1 - A	7
Exercice niveau 1 - A.1 : Activer / désactiver un témoin lumineux	7
Exercice niveau 1 - A.2 : Répéter une action deux fois	
Exercice niveau 1 - A.3 : Répéter une séquence indéfiniment	
Niveau 1 - B	10
Exercice niveau 1 - B.1 : Maitriser la rotation du moteur	
Exercice niveau 1 - B.2 : Utilisation d'une boucle tant que	11
Niveau 1 - C	12
Exercice niveau 1 - C.1 : Instruction conditionnelle et bouton-poussoir	
Exercice niveau 1 - C.2 : Instruction conditionnelle et barrière infrarouge	
Exercice niveau 1 – C.3 : Contrôle moteur ET voyant lumineux	14
Niveau 1 - D	15
Exercice niveau 1 - D.1 : Utilisation des variables	15
Exercice niveau 1 - D.2 : Utiliser et tester une variable	
Exercice niveau 1 - D.3 : Tests /variables/ modules IR	
Programmation version de base niveau 2	18
Niveau 2 - A	19
Exercice niveau 2 - A.1 : ouverture/fermeture entre fins de courses	
Exercice niveau 2 - A.2 : Contrôle de l'ouverture et de la fermeture	
Exercice niveau 2 - A.3 : Contrôle ouverture/fermeture avec BP et signal de sécurité	
Exercice niveau 2 - A.4 : Contrôle ouverture/fermeture avec BP et signal de sécurité	
Option : Module Bluetooth	24
Configuration	24
Mise en place des programmes et procédure de connexion	25
Tableau d'affectation des entrées et sorties	26
Exercice niveau 3 - B.1 : Ouvrir/fermer avec application Bluetooth	27
Exercice niveau 3 - B.2 : Contrôle du portail par Smartphone	28
Exercice niveau 3 - B.3 : Envoyer des données vers un Smartphone	29
Exercice niveau 3 - B.4 : Envoyer et recevoir des données provenant d'un Smartphone	30
Option : Module capteur PIR	32
Tableau d'affectation des entrées et sorties	
Schéma de câblage	
Exercice niveau 3 – D.1 : Utilisation du capteur PIR	
Exercice niveau 3 – D.2: Ouverture contrôlée à l'aide du PIR	36

Introduction

Portail coulissant

La maquette portail coulissant (BE-APORT-COUL) est une reproduction homothétique d'un portail coulissant automatisé réel : roue dentée, crémaillère, capteurs fin de course, barrière optique, clignotant de sécurité, etc.

Programmable et pilotée par les systèmes AutoProgX2 ou AutoProgUno, elle permet une activité de programmation complète par rapport aux attendus de fin de cycle collège : l'algorithmique en maths, l'étude de scénarios, la programmation et la mise en œuvre en Technologie.

Vous trouverez dans ce document tout le nécessaire pour démarrer des activités de programmation autour du Portail coulissant :

- La mise en œuvre de la maquette : câblage et configuration des modules.
- Différents scénarios de programmation, du plus simple au plus complexe, avec des exemples de programmes tout faits en langage par blocs.
- Des exercices complémentaires pour les différents modules en option : module Bluetooth et capteur PIR.

Les environnements de programmation graphique

Tous les programmes correspondant aux activités menées autour de la maquette Portail coulissant ont été réalisés sous **mBlock**.



mBlock est un IDE développé par Makeblock, reprenant la base de Scratch avec l'ajout de blocs permettant le contrôle d'une carte Arduino.

MBlock permet également de créer ses propres blocs dans une extension **A4_Portail_Coulissant** (fichier zip), des blocs simples et intuitifs présents permettant de prendre en main la maquette rapidement.



Pour les activités menées avec un smartphone ou une tablette, les programmes et applications ont été réalisés sous **App Inventor 2**.

Il s'agit d'un environnement de développement pour concevoir des applications pour smartphone ou tablette Android. Il a été développé par le MIT pour l'éducation. Il est gratuit et fonctionne via internet avec MBlock.

Le dossier

Ce document propose un parcours progressif pour découvrir et se perfectionner avec la programmation en se basant sur une série d'exemples ludiques autour de la maquette Portail coulissant grâce à ses capteurs et actionneurs. Il est organisé en fonction des niveaux de programmation.

Niveau 1:

Découverte progressive du jeu d'instructions et des fonctionnalités de base de la maquette et maîtrise des principes fondamentaux pour concevoir un programme : séquences, boucles, structures conditionnelles (test) et variables.

Niveau 2:

Approfondissement des principes de programmation abordés dans le niveau 1 en concevant des programmes plus élaborés qui répondent à des cas concrets d'utilisation de la maquette (version de base).

Niveau 3

Exemples d'utilisation des différentes options proposées : module Bluetooth, capteur PIR.



Les fiches exercices

Pour chaque niveau de programmation, nous vous proposons des fiches exercices avec :

- un objectif : ce que doit faire le programme ;
- un fichier modèle : un programme vide avec un jeu d'instructions limité (suffisant pour réaliser l'exercice) ;
- un fichier de correction qui propose un exemple de programme réalisé sous mBlock (extension .sb2).

Intérêt du fichier modèle :

- il évite aux utilisateurs de se perdre dans une multitude d'instructions ;
- il limite les propositions possibles ;
- il facilite la correction et l'analyse des erreurs.

Deux approches:

- Avec les exemples de programmes, les utilisateurs découvrent les principes de la programmation graphique en blocs : chargement d'un programme, modification d'un programme et vérification sur le matériel (ex : modification des temps d'attente, etc.).
- Les utilisateurs conçoivent eux-mêmes le programme pour atteindre l'objectif proposé, en organigrammes ou en blocs (à partir du fichier modèle). Ils peuvent ensuite le comparer au fichier de correction.

Principe de nommage des fichiers :

- PC pour Portail coulissant
- N: niveau de programmation 1-2-3
- A-B-C : jeu d'instructions du plus simple au plus avancé

Exemple: PC N3 A1.sb2

Correspond au niveau 3 avec le jeu d'instructions A, adapté aux objectifs « avancés » de ce niveau.

Prérequis

Pour la version de base :

- Installer le logiciel mBlock.
- Installer l'extension A4 Portail Coulissant (fichier zip) dans mBlock.
- Maguette Portail coulissant (Réf. BE-APOR-COUL).
- Câble de programmation USB (Réf : CABL-IMPUSB).
- Interface programmable AutoProgUno (Réf. K-AP-UNO).
- 13 cordons de liaison jack compatibles AutoProg pour établir les liaisons entre l'interface programmable et la maquette.

Pour l'option Bluetooth :

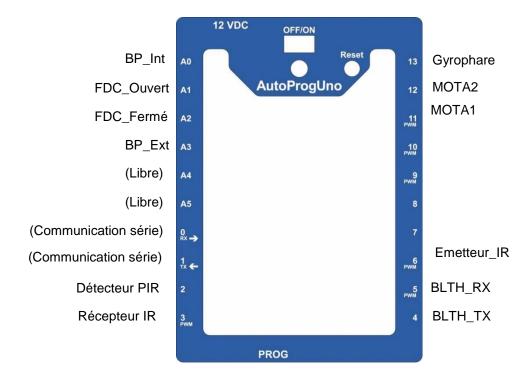
- Tablette ou smartphone Android 5 ou + équipés de Bluetooth V3.
- Connexion internet pour accéder à App Inventor : http://ai2.appinventor.mit.edu/
- Compte Gmail requis.

Le guide de montage ainsi que les caractéristiques techniques des composants sont détaillés dans le dossier technique disponible sur le wiki.



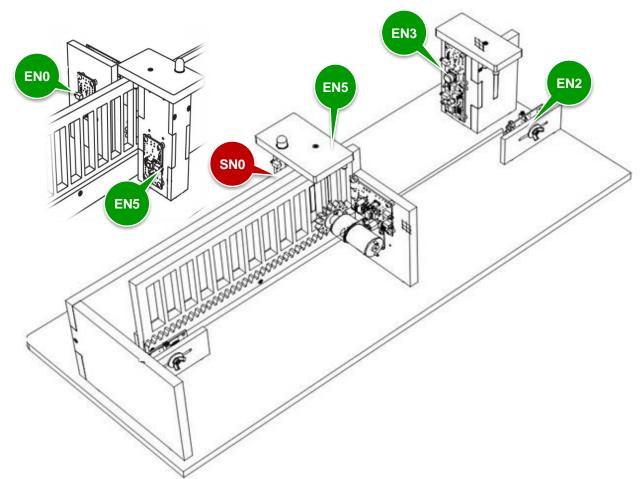
Tableau d'affectation des entrées et sorties

AutoProgUno	Portail coulissant	Nom mBlock		
Modules capteurs	pour entrées numériques			
2				
3	Récepteur infrarouge	Récepteur_IR		
4	Module Bluetooth sortie (TX)	BLTH_TX		
5	Module Bluetooth entrée (RX) BLTH_RX			
6	Emetteur infrarouge			
Modules actionne	urs pour sorties numériques			
9				
11	MOTA-1	MOTA1		
12	MOTA-2	MOTA2		
13	LED gyrophare	Gyrophare		
Module de commu	Module de communication			
1	(communication avec ordinateur)			
2	Détecteur PIR			
6				
7				
Entrées / sorties libres (A pour les analogiques)				
A0	Bouton-poussoir intérieur	BP_Int		
A1	Fin de course portail ouvert	FDC_Ouvert		
A2	Fin de course portail fermé	FDC_Fermé		
A3	Bouton-poussoir extérieur	BP_Ext		
A4				
A5				





Plan de câblage du portail coulissant



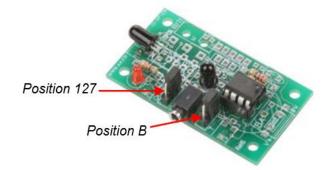


Position INT

RAPPEL

Configuration du module moteur :

Le cavalier de configuration est sur la position **INT** par défaut (alimentation du moteur par AutoProg).



Configuration du module émetteur infrarouge : Les cavaliers de configuration sont sur les positions B et 127 (mode barrière IR).



Programmation version de base niveau 1

Objectifs:

- Découvrir et maîtriser le matériel avec des exemples très simples pour débuter en programmation.
- Appréhender les différentes fonctionnalités du matériel.

Ce niveau permet de découvrir toutes les fonctionnalités de base du volet automatique, en apprenant les structures de base de la programmation. Et en particulier celles demandées dans les nouveaux programmes : séquences, boucles, structures conditionnelles et enfin les variables.

Nous vous conseillons pour chaque exercice d'essayer d'écrire le programme vous-même, en partant du modèle de base (fournit avec les exercices), avant de regarder la correction et l'explication de chaque programme. Par exemple pour le programme « PC_N1_A1.sb2 », charger le programme modèle « PC_N1_A.sb2 ».

Dans chaque programme modèle du niveau 1 vous trouverez la liste de blocs nécessaires à la réalisation des exercices des sous niveaux A, B, C et D. Au fur et à mesure de l'avancement dans les sous niveaux, la liste de blocs s'agrandit jusqu'à retrouver tous les blocs nécessaires pour piloter complétement la maguette.

Nom du fichier	Description	Objectif		
Niveau 1 A Fichier mod	èle : PC_N1_A.sb2			
PC_N1_A1	Allumer le voyant lumineux pendant 3 secondes puis l'éteindre.	Fonctionnalité matérielle abordé : -Allumage/extinction du voyant		
PC_N1_A2	Répéter cette même action deux fois.	lumineux Notions de programmation abordées : -séquence d'instructions		
PC_N1_A3	Répéter cette action à l'infini.	-temps d'attente -boucle infinie		
Niveau 1 B Fichier mod	èle : PC_N1_B.sb2			
PC_N1_B1	Activer un moteur dans un sens puis dans l'autre pour enfin s'arrêter.	Fonctionnalité matérielle abordé : -Gestion du moteur -Utilisation de Bouton-poussoir		
PC_N1_B2	Ouvrir et fermer le portail en continu jusqu'à l'appui d'un bouton-poussoir.	Notions de programmation abordées : -boucle qui dépend d'une entrée.		
Niveau 1 C Fichier mod				
PC_N1_C1	allumer le voyant lumineux à l'appui du BP.	Fonctionnalité matérielle abordé : -Gestion des modules infra-rouge		
PC_N1_C2	activer le voyant lumineux lorsque la barrière infrarouge est franchie.	-Utilisation de Bouton-poussoir		
PC_N1_C3	contrôler l'allumage du voyant et du moteur avec des BP.	Notions de programmation abordées : -Le test d'une entrée (si/sinon).		
Niveau 1 D Fichier mod	èle: PC_N1_D.sb2			
PC_N1_D1	Incrémenter une variable au cours du temps et observer sa valeur à l'aide du PC (débogage).	Notions de programmation abordées : -Définition de variable		
PC_N1_D2	Incrémenter une variable au cours du temps faire un test sur celle-ci pour activer le voyant.	-Incrémentation de variable -Test (si/sinon) de variable -Test (juste si) d'entrée		
PC_N1_D3	incrémenter une variable puis faire un test sur celle-ci pour contrôler l'état du voyant.	-Débogage.		



Niveau 1 - A

Exercice niveau 1 - A.1 : Activer / désactiver un témoin lumineux

Fichier modèle: PC_N1_A.sb2

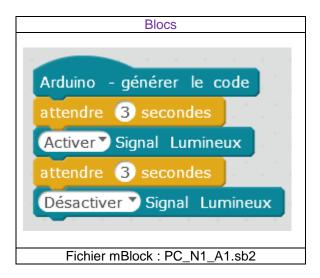
Objectif: allumer le voyant lumineux pendant 3 secondes puis l'éteindre.

Notions abordées: séquence d'instructions, activation / désactivation d'une sortie, temps d'attente.

Attention à bien téléverser le programme via « Téléverser dans l'Arduino »

Retour Téléverser dans l'Arduino

Correction:



Remarque : avec le langage de programmation par blocs, la dernière instruction exécutée marque la fin du programme.

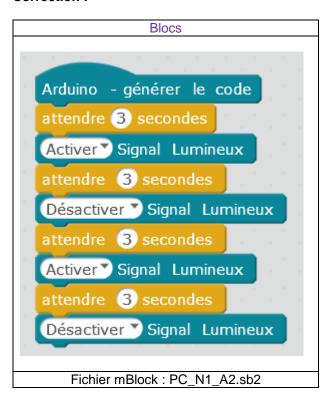


Exercice niveau 1 - A.2 : Répéter une action deux fois

Fichier modèle : PC_N1_A.sb2

Objectif: allumer le voyant lumineux pendant 3 secondes puis l'éteindre, recommencer.

Notions abordées: séquence d'instructions, activation / désactivation d'une sortie, temps d'attente.





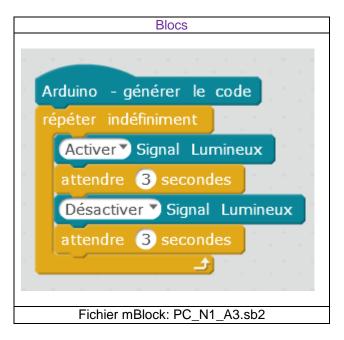
Exercice niveau 1 - A.3 : Répéter une séquence indéfiniment

Fichier modèle: PC_N1_A.sb2

Objectif: faire clignoter le voyant lumineux avec une période de 6 secondes indéfiniment.

Notion abordée : la boucle infinie.

Correction:



Remarque : le programme ne peut s'arrêter lorsqu'il est dans une boucle infinie. Le seul moyen de sortir de la boucle est de faire un Reset ou d'éteindre et rallumer le boîtier AutoProg.



Niveau 1 - B

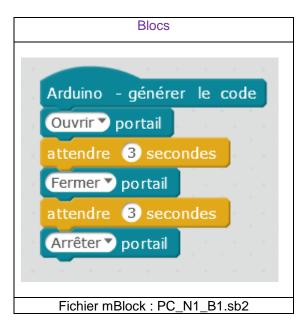
Exercice niveau 1 - B.1 : Maitriser la rotation du moteur

Fichier modèle: PC_N1_B.sb2

Objectif: activer un moteur dans un sens puis dans l'autre pour enfin s'arrêter.

Notion abordée: utilisation d'un moteur.

Correction:



ATTENTION: pour cet exercice il est recommandé d'enlever la barrière du portail pour éviter tout dommage. Il faut également activer le moteur à l'aide de l'interrupteur (Une LED rouge indique si le moteur est allumé).

Information: Des blocs spécifiques sont disponibles pour contrôler le portail dans le menu A4 Portail



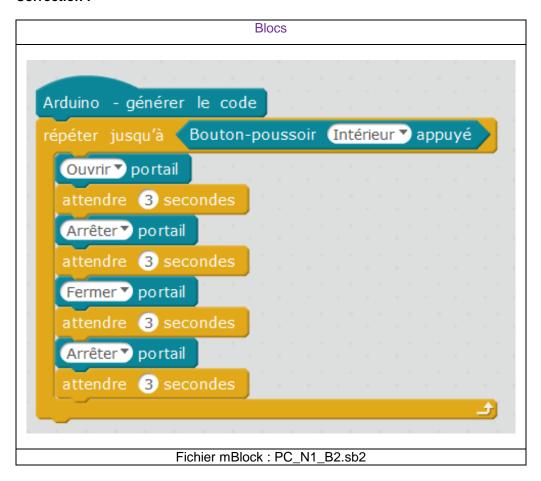
Exercice niveau 1 - B.2 : Utilisation d'une boucle tant que

Fichier modèle: PC_N1_B.sb2

Objectif: ouvrir et fermer le portail en continu jusqu'à l'appui d'un bouton-poussoir.

Notion abordée : exécuter une boucle qui dépend de l'état d'une entrée.

Correction:



Remarque: Le programme ne peut sortir de la boucle qu'une fois le test sur le bouton-poussoir validé. Le test sur le bouton poussoir se fait qu'une seule fois en début de séquence, avant de commencer l'ouverture. Si un appui est effectué pendant la séquence, aucun effet n'aura lieu sur le programme. Afin de vérifier à tout moment le changement d'état d'une entrée dans une séquence, l'utilisation des interruptions est indispensable (voir ex sur interruption).



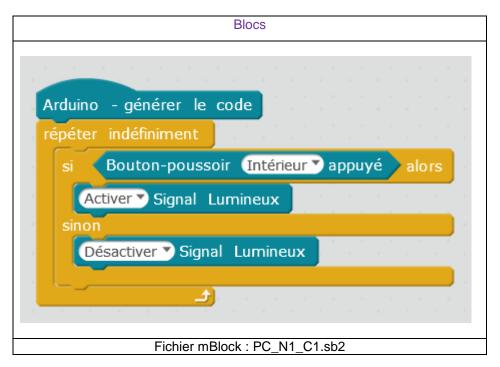
Exercice niveau 1 - C.1 : Instruction conditionnelle et boutonpoussoir

Fichier modèle : PC_N1_C.sb2

Objectif: allumer le voyant lumineux à l'appui du BP.

Notion abordée : utilisation des commandes conditionnelles (si/sinon).

Correction:



Remarque : Le récepteur est activé lorsqu'il n'y a rien, c'est à dire qu'il est désactivé lorsqu'il est en face d'un émetteur.



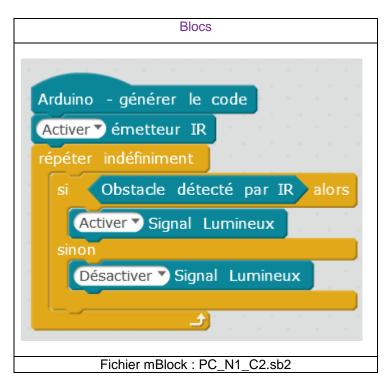
Exercice niveau 1 - C.2 : Instruction conditionnelle et barrière infrarouge

Fichier modèle: PC_N1_C.sb2

Objectif: activer le voyant lumineux lorsque la barrière infrarouge est franchie.

Notions abordées: utilisation des commandes conditionnelles (si/sinon)/ utilisation d'une barrière infrarouge.

Correction:



Remarque : l'entrée du récepteur IR est activée d'origine et se désactive lors de la réception du signal de l'émetteur IR.

Lorsque un obstacle franchi la barrière IR, le signal n'est plus transmis et l'entrée du récepteur IR devient active.



Exercice niveau 1 - C.3 : Contrôle moteur ET voyant lumineux

Fichier modèle: PC N1 C.sb2

Objectif : contrôler le moteur avec les boutons-poussoirs et allumer le voyant sur le franchissement de la barrière infrarouge.

Notion abordée : utilisation des commandes conditionnelles.

Correction:

```
Blocs
Arduino - générer le code
Activer ▼ émetteur IR
       Bouton-poussoir (Extérieur ) appuyé
    Ouvrir > portail
                Bouton-poussoir (Intérieur → appuyé
       Arrêter ▼ portail
       Bouton-poussoir (Intérieur → appuyé
    Fermer ▼ portail
                Bouton-poussoir (Extérieur → appuyé
       Arrêter ▼ portail
       Obstacle détecté par IR
     Activer ▼ Signal Lumineux
                 Signal Lumineux
     Désactiver ▼
               Fichier mBlock: PC_N1_C3.sb2
```



Remarque : Le récepteur est activé lorsqu'il n'y a rien, c'est à dire qu'il est désactivé lorsqu'il est en face d'un émetteur.

Le module PIR est équipé d'un capteur pyroélectrique. Il réagit aux faibles variations de température et permet de détecter la présence (mouvement) d'une personne jusqu'à 5 m. Son champ de détection et de 60° jusqu'à 2,5 m et 20° à 5 m.

Le capteur réagit comme un bouton poussoir actif lors d'une détection d'un mouvement. Son activation est retardée d'environ 20 secondes après la mise sous tension afin d'éviter les détections intempestives.

Par ailleurs, le capteur est sensible aux variations de températures brutales, aux vibrations ou aux chocs importants. Il ne faut pas l'exposer à la lumière directe du soleil, à l'air pulsé d'un radiateur ou d'un climatiseur. Il est conçu pour une utilisation en intérieur ; pour une utilisation en extérieur, une protection anti humidité est nécessaire.



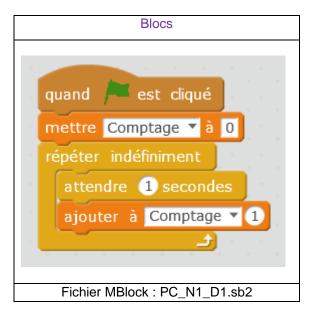
Niveau 1 - D

Exercice niveau 1 - D.1 : Utilisation des variables

Fichier modèle : PC_N1_D.sb2

Objectif: incrémenter une variable au cours du temps et observer sa valeur à l'aide du PC (comptage).

Notions abordées : la variable : définition et incrémentation.



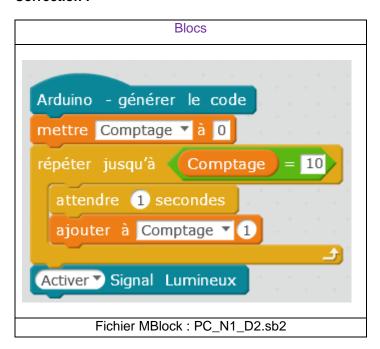
Exercice niveau 1 - D.2 : Utiliser et tester une variable

Fichier modèle: PC_N1_D.sb2

Objectif: incrémenter une variable au cours du temps. Lorsque la variable est supérieure à 10, activer le voyant.

Notion abordée : boucle tant que dépendant d'une variable

Correction:



Remarque : cet exercice peut être utilisé comme un minuteur.

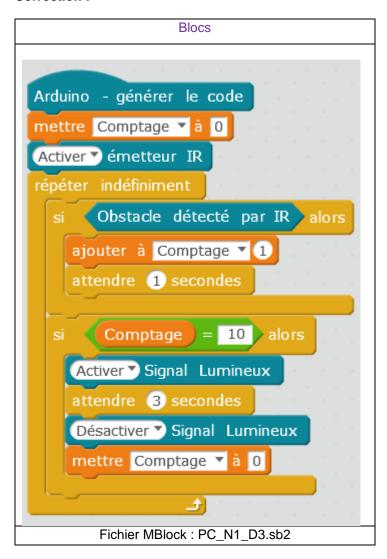


Exercice niveau 1 - D.3: Tests /variables/ modules IR

Fichier modèle: PC_N1_D.sb2

Objectif : incrémenter une variable chaque seconde s'il y a un obstacle sur la barrière IR. Lorsque le compteur arrive à 10, activer le voyant lumineux 3 secondes et remettre la variable à zéro.

Notion abordée : test dépendant d'une variable.





Programmation version de base niveau 2

Objectifs:

- Utilisation concrète du portail coulissant
- Utilisation de tous les modules de la maquette
- Appréhension des différentes fonctionnalités du matériel ainsi que certaines notions de sécurité.

Ce niveau permet de mettre en œuvre le portail coulissant, au fur et à mesures des exercices vous allez utiliser de plus en plus de modules et enrichir votre code pour obtenir à la fin du niveau un portail qui marche parfaitement et qui respecte une logique de fonctionnement calquée sur le réel.

Nom du fichier	Description	Objectif	
Niveau 2 A Fichier modèle : PC_N2_A.sb2			
PC_N2_A1	Ouvrir et fermer le portail avec 2 secondes d'attente entre chaque mouvement. Utiliser les capteurs fins de course pour contrôler l'ouverture et la fermeture.		
PC_N2_A2	Ouverture du portail à l'appui sur BP_Exterieur. Fermeture du portail à l'appui sur BP_Interieur.		
PC_N2_A3	Ouvrir et fermer le portail à l'aide des BP sans distinction, faire en sorte que le voyant lumineux clignote lors d'une manœuvre de la barrière.	Notions de programmation abordées : -Utilisation des FDC	
PC_N2_A4	Ouvrir et fermer le portail à l'aide des BP sans distinction, le voyant lumineux doit clignoter lors d'une manœuvre de la barrière. Inclure une gestion de sécurité lors la fermeture du portail.		

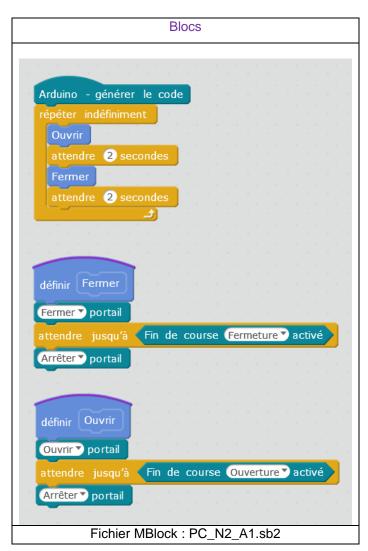


Exercice niveau 2 - A.1 : ouverture/fermeture entre fins de courses

Objectif: ouvrir et fermer le portail avec 2 secondes d'attente entre chaque mouvement. Utiliser les capteurs fins de course pour contrôler l'ouverture et la fermeture.

Notions abordées : utilisation des fins de course, procédures (sous-fonctions)

Correction:





Remarque: l'utilisation des sous-fonctions « fermer » et « ouvrir » facilite la lecture du programme.

Exercice niveau 2 - A.2 : Contrôle de l'ouverture et de la fermeture

Objectif: ouverture du portail à l'appui sur BP_Exterieur. Fermeture du portail à l'appui sur BP_Interieur

Notions abordées :

Correction:

```
Blocs
Arduino - générer le code
  attendre jusqu'à Bouton-poussoir Extérieur appuyé
  attendre jusqu'à Bouton-poussoir
                                     Intérieur ▼ appuyé
  Fermer
Ouvrir portail
attendre jusqu'à Fin de course Ouverture → activé
Arrêter ▼ portail
 Fermer y portail
                  Fin de course Fermeture → activé
 Arrêter ▼ portail
             Fichier MBlock: PC N2 A2.sb2
```

Remarque:



Exercice niveau 2 - A.3 : Contrôle ouverture/fermeture avec BP et signal de sécurité

Objectif: ouvrir et fermer le portail à l'aide des BP sans distinction, faire en sorte que le voyant lumineux clignote lors d'une manœuvre de la barrière.

Notions abordées : utilisation d'opérateur logique OU (+)

Correction:

```
Blocs
Arduino - générer le code
      Bouton-poussoir Extérieur appuyé ou Bouton-poussoir Intérieur appuyé alors
     attendre 3 secondes
  Fermer portail
  répéter jusqu'à Fin de course Fermeture activé
   Activer Signal Lumineux
    attendre 0.1 secondes
   Désactiver Signal Lumineux
    attendre 0.1 secondes
 Arrêter▼ portail
  Ouvrir portail
   répéter jusqu'à Fin de course Ouverture activé
    Activer Signal Lumineux
     attendre 0.1 secondes
    Désactiver Signal Lumineux
    attendre 0.1 secondes
  Arrêter portail
                         Fichier MBlock: PC_N2_A3.sb2
```

Remarque : La fonction Basculer permet de passer d'un état logique à un autre.



Exercice niveau 2 - A.4 : Contrôle ouverture/fermeture avec BP et signal de sécurité

Objectif : ouvrir et fermer le portail à l'aide des BP sans distinction, le voyant lumineux doit clignoter lors d'une manœuvre de la barrière. Inclure une gestion de sécurité lors la fermeture du portail.

Notions abordées : utilisation d'une procédure de sécurité.

```
Blocs
                                                                                Œ.
                                                                                0
Arduino - générer le code
Activer émetteur IR
     Bouton-poussoir Extérieur appuyé ou Bouton-poussoir Intérieur appuyé alors
    si Fin de course Ouverture activé alors
     Ouvrir
  épéter jusqu'à Fin de course Fermeture activé
     Obstacle détecté par IR alors
    Ouvrir
     attendre jusqu'à Fin de course Ouverture activé
     attendre 2 secondes
     Bouton-poussoir Extérieur appuyé ou Bouton-poussoir Intérieur appuyé alors
    Fermer portail
  Activer Signal Lumineux
       ndre (0.1)
  Désactiver Signal Lumineux
    tendre 0.1 secondes
Arrêter▼ portail
      er jusqu'à Fin de course Ouverture activé
Arrêter portail
                     Fichier MBlock: PC_N2_A4.sb2
```

Programmation version de base niveau 3 (OPTIONS)

Objectif:

Utiliser les modules plus complexes : pilotage à distance, contrôle par le courant...

Le niveau 3 n'intègre pas de nouvelles notions de programmation mais de nouveaux blocs permettant d'utiliser les modules options.

Nom du fichier	Description	Objectif	
Niveau 1 B			
PC_N3_B1	Contrôler l'ouverture et la fermeture du portail à l'aide de 2 boutons présent sur l'application Android.	Fonctionnalité matérielle abordée :	
PC_N3_B2	Ouvrir et fermer le portail à partir d'un seul bouton disponible sur l'application Android.	- module Bluetooth Notions de programmation	
PC_N3_B3	Jouer une sonnerie sur le Smartphone à partir de l'appui d'un BP du portail.	abordées : - liaison série (hserin/hserout)	
PC_N3_B4	Gérer la sonnette ainsi que le contrôle du portail à distance à l'aide de l'application Android.		
Niveau 1 D			
PC_N3_D1	Allumer le voyant lumineux lorsqu'une présence est détectée par le capteur PIR.	Fonctionnalité matérielle abordée : Capteur_PIR	
PC_N3_D2	Gestion complète du portail avec ouverture par détection PIR.		



Option: Module Bluetooth

Le module Bluetooth développé par A4 Technologie permet de convertir le protocole Bluetooth en protocole de communication type Série qui est le mode de communication classique utilisé avec PICAXE ou Arduino. Ce module accepte différentes configurations.

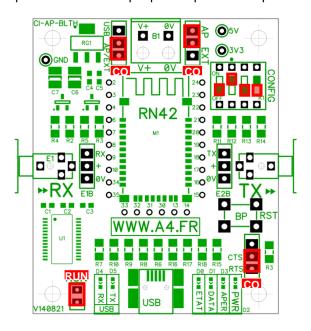
En mode avancé, il peut être configuré au travers d'une liaison par connexion USB à un PC ou par l'envoi de commandes au travers de ses liaisons RX et TX.

La documentation technique du module Bluetooth décrit en détail les fonctionnalités du module. Elle est téléchargeable sur http://a4.fr/wiki/index.php/Module_Bluetooth_-_K-AP-MBLTH_/_S-113020008 .

Les informations seront envoyées via un smartphone ou une tablette possédant la technologie Bluetooth à l'aide d'une application développée sous Appliventor par l'équipe technique de A4.

Configuration

Positionner les cavaliers et interrupteurs comme indiqué par les positions repérées en rouge ci-dessous.



Le cavalier repéré **RUN** est utilisé lors de la mise au point de programmes avec **Arduino**. Il doit être ôté pour permettre le téléversement du programme puis doit être remis lors de l'utilisation. La mise au point de programmes avec **PICAXE** ne nécessite pas d'ôter ce cavalier pour transférer le programme.

Les cavaliers **CO1** et **CO2** permettent de sélectionner le mode d'alimentation du module Bluetooth.

Dans la configuration ci-dessus, son alimentation provient directement de l'interface AutoProg ou AutoProgUno au travers des cordons de liaison avec le module ; ils sont positionnés respectivement sur AP et sur AP/EXT.

Le cavalier CO3 est utilisé en mode avancé pour relier ou dissocier les signaux CTS et RTS nécessaires au fonctionnement du module Bluetooth. Ici, il est positionné sur CTS/RTS.

Les interrupteurs **CONFIG** permettent de paramétrer le mode de fonctionnement du module Bluetooth. Ici, l'interrupteur n°2 est positionné sur ON pour sélectionner une vitesse de transmission des données à 9600 bauds.



Témoins lumineux

PWR indique que le module est sous tension.

APER indique que le module est associé avec un matériel Bluetooth.

DATA indique qu'il y a un flux de données entre le module et l'appareil avec lequel il est connecté.

ETAT indique que le module est opérationnel. L'affichage clignotant indique qu'il n'est pas opérationnel.

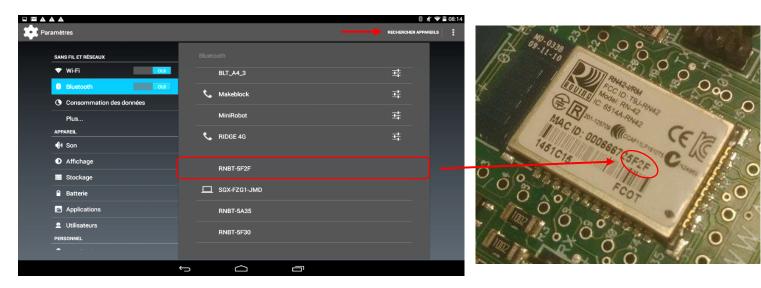
USB RX indique qu'il y a un flux de données sur la liaison USB du PC vers le module.

USB TX indique qu'il y a un flux de données sur la liaison USB du module vers le PC.

Mise en place des programmes et procédure de connexion

Avant de commencer à tester les programmes il faut d'abord appairer le smartphone ou la tablette au module bluetooth.

Pour cela rendez-vous dans les réglages bluetooth et lancer une recherche d'appareils (la maquette doit étre allumée pour allimenter le module). Le nom de votre module s'appelle : RNBT + les 4 derniers chiffres de l'adresse mac du module notés sur le composant. Selectionnez le et un message proposant de vous connecter à lui devrait s'afficher.



Une fois cette étape passée vous pourrez vous connecter au module à partir du programme Applnventor à chaque fois.

Lorsque la connexion est réalisée, le bouton **Déconnexion** apparaît dans l'application.

Le témoin vert **DATA** s'allume sur le module dès qu'une donnée est émise ou reçue par le module Bluetooth. L'appui sur le bouton d'envoi de données, dans cet exemple **Commande portail**, déclenche l'allumage fugitif de ce témoin.





Tableau d'affectation des entrées et sorties

AutoProgUno	Portail coulissant	mBlock	Nom mBlock
Modules capteurs pour entrées numériques			
5	Récepteur barrière infrarouge	C.5	
4	Capteur détection de présence (option)	C.4	
3	Bouton poussoir extérieur	C.3	
2	Capteur de fin de course fermeture du portail	C.2	
1	Capteur de fin de course ouverture du portail	C.1	
0	Bouton poussoir intérieur	C.0	
	Modules actionneurs pour sorties numériques		
7	Connecté à la broche MOTA-2 de la carte contrôle moteur	B.7	Moteur_A2
6	Connecté à la broche MOTA-1 de la carte contrôle moteur	B.6	Moteur_A1
5	(libre)	B.5	
4	(libre)	B.4	
3	(libre)	B.3	
2	(libre)	B.2	
1	Emetteur barrière infrarouge	B.1	Emetteur_IR
0	Module signal LED jaune	B.0	voyant_Lumineux
Module de communication			
7	Communication Bluetooth envoi de données	C.7	
6	Communication Bluetooth réception de données	C.6	
Entrées / sorties libres (A pour les analogiques)			



Exercice niveau 3 - B.1 : Ouvrir/fermer avec application Bluetooth

Objectif: contrôler l'ouverture et la fermeture du portail à l'aide de 2 boutons présents sur l'application Android.

Notion abordée : réception de données Bluetooth envoyées par un Smartphone.

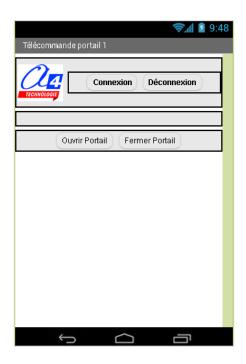
Application Android : Portail_1.apk

Fichier App Inventor: Portail_1.aia

```
quand Ouvrir v .Clic
faire appeler Bluetooth v .Envoyer1Octet
nombre 1

quand Fermer v .Clic
faire appeler Bluetooth v .Envoyer1Octet
nombre 2
```

```
Blocs
              = 1 alors
           BLTH = 2
Recepteur_IR = 1 alors
Fichier MBlock: PC_N3_B1.sb2
```





Exercice niveau 3 - B.2 : Contrôle du portail par Smartphone

Objectif: ouvrir et fermer le portail à partir d'un seul bouton disponible sur l'application Android.

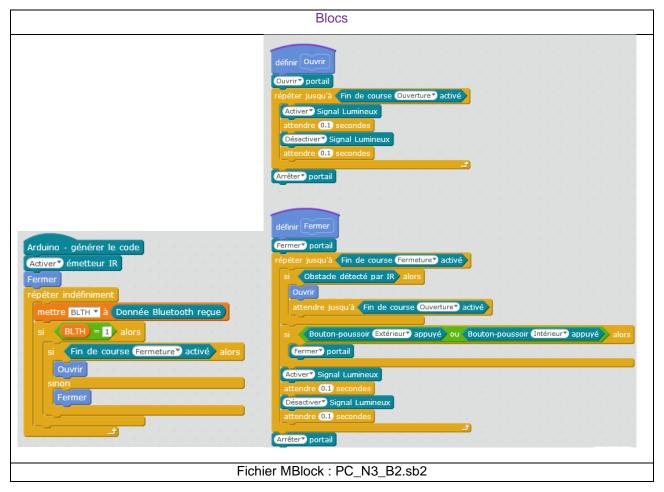
Notion abordée : réception de données Bluetooth envoyées par un Smartphone.

Application Android: Portail_2.apk

Fichier App Inventor: Portail_2.aia

```
quand Ouvrir_fermer v .Clic
faire appeler Bluetooth v .Envoyer1Octet
nombre 1
```





Exercice niveau 3 - B.3 : Envoyer des données vers un Smartphone

Objectif: jouer une sonnerie sur le Smartphone à partir de l'appui d'un BP du portail.

Notion abordée : envoyer des informations à un Smartphone par Bluetooth.

Application Android: Portail_3.apk

Fichier App Inventor: Portail_3.aia

```
quand reception v .Chronomètre
faire si Bluetooth v .Est connecté v
alors si appeler Bluetooth v .Octets disponibles pour le réception > v .O
alors si appeler Bluetooth v .RecevoirOctetNonSignéNuméro1 = v .11
alors appeler sonnette v Jouer
```



```
Arduino - générer le code
répéter indéfiniment
si Bouton-poussoir Extérieur appuyé alors
Envoyer donnée Bluetooth 1
attendre 1 secondes

Fichier MBlock : PC_N3_B3.sb2
```



Exercice niveau 3 - B.4 : Envoyer et recevoir des données provenant d'un Smartphone

Objectif: gérer la sonnette ainsi que le contrôle du portail à distance à l'aide de l'application Android.

Notion abordée: envoyer et recevoir des informations à l'aide du module Bluetooth à une application.

Application Android : Portail_4.apk

App Inventor: Portail_4.aia

```
quand reception T Chronomètre
faire S si Bluetooth D Cetts disponibles pour le réception S i papeler Bluetooth D Cetts disponibles pour le réception S i papeler Bluetooth RecevoirOctetNonSignéNuméro S i papeler Sonnette Douverture Afficher fenêtre choix message Ture Sonnette

Titre Texte bouton 1 Ne rien faire Texte bouton 2 faux T annulable faux T
```



```
Arduino - générer le code

Activer émetteur IR

Fermer

répéter indéfiniment

mettre BLTH à Donnée Bluetooth reçue

si Bouton-poussoir Extérieur appuyé alors

Envoyer donnée Bluetooth 1

attendre 1 secondes

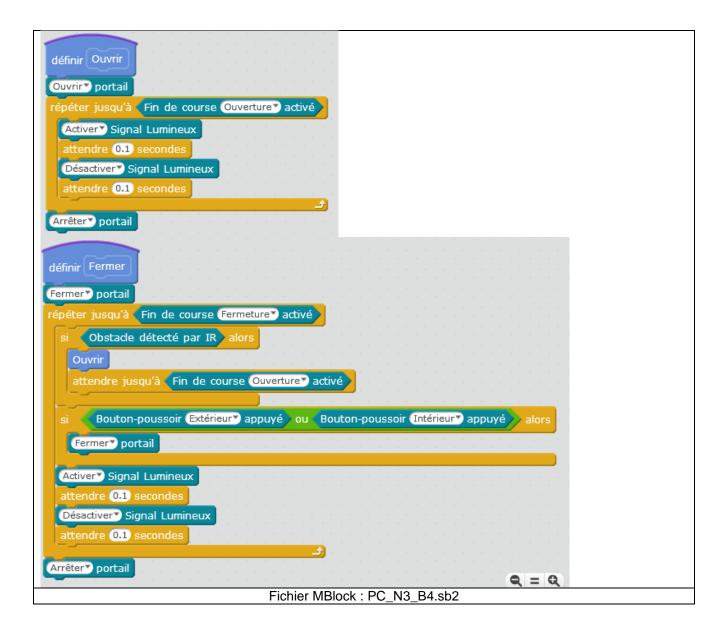
si BLTH = 1 alors

Ouvrir

attendre 3 secondes

Fermer
```





Option: Module capteur PIR

Le module PIR est équipé d'un capteur pyroélectrique. Il réagit aux faibles variations de température et permet de détecter la présence (mouvement) d'une personne jusqu'à 5 m. Son champ de détection et de 60° jusqu'à 2,5 m et 20° à 5 m.

Le capteur réagit comme un bouton poussoir actif lors d'une détection d'un mouvement. Son activation est retardée d'environ 20 secondes après la mise sous tension afin d'éviter les détections intempestives.

Par ailleurs, le capteur est sensible aux variations de températures brutales, aux vibrations ou aux chocs importants. Il ne faut pas l'exposer à la lumière directe du soleil, à l'air pulsé d'un radiateur ou d'un climatiseur. Il est conçu pour une utilisation en intérieur ; pour une utilisation en extérieur, une protection anti humidité est nécessaire.

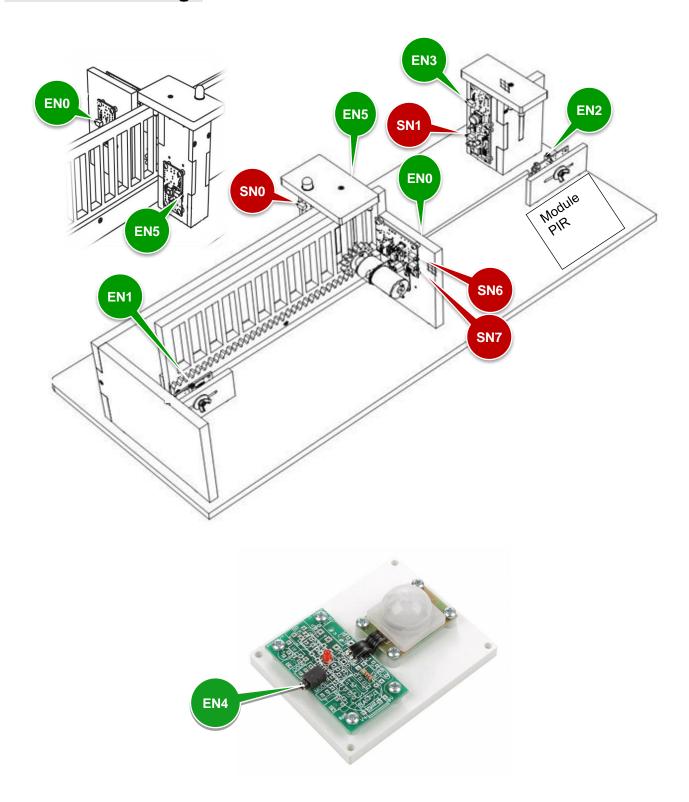


Tableau d'affectation des entrées et sorties

AutoProgUno	Portail coulissant	mBlock	Nom mBlock
	Modules capteurs pour entrées numériques		
5	Récepteur barrière infrarouge	C.5	
4	Capteur détection de présence (option)	C.4	
3	Bouton poussoir extérieur	C.3	
2	Capteur de fin de course fermeture du portail	C.2	
1	Capteur de fin de course ouverture du portail	C.1	
0	Bouton poussoir intérieur	C.0	
	Modules actionneurs pour sorties numériques		
7	Connecté à la broche MOTA-2 de la carte contrôle moteur	B.7	Moteur_A2
6	Connecté à la broche MOTA-1 de la carte contrôle moteur	B.6	Moteur_A1
5	(libre)	B.5	
4	(libre)	B.4	
3	(libre)	B.3	
2	(libre)	B.2	
1	Emetteur barrière infrarouge	B.1	Emetteur_IR
0	Module signal LED jaune	B.0	voyant_Lumineux
Module de communication			
7	Communication Bluetooth envoi de données	C.7	
6	Communication Bluetooth réception de données	C.6	
Entrées / sorties libres (A pour les analogiques)			



Schéma de câblage





Exercice niveau 3 - D.1 : Utilisation du capteur PIR

Objectif : allumer le voyant lumineux lorsqu'une présence est détectée par le capteur PIR.

Notion abordée : utilisation du capteur de présence PIR.

Correction:

```
Arduino - générer le code
répéter indéfiniment
si Présence détectée par capteur PIR alors
Activer Signal Lumineux
attendre 0.1 secondes
Désactiver Signal Lumineux
attendre 0.1 secondes
sinon
Désactiver Signal Lumineux

Fichier MBlock : PC_N3_D1.sb2
```

Remarque : Une attente d'environ 30 secondes après l'alimentation du module est nécessaire pour que le module se mette en route correctement.



Exercice niveau 3 - D.2 : Ouverture contrôlée à l'aide du PIR

Objectif: reprendre le programme PC_N2_A4 et ajouter la detection_PIR pour ouvrir le portail.

```
Blocs
Arduino- générer le code
Activer émetteur IR
Fermer
        Bouton-poussoi Extérieur appuyé ou Bouton-poussoi Intérieur appuyé alors
       Fin de course Ouverture activé alors
      Fermer
      Présence détectée par capteur PIR alors
       Fin de course Fermeture activé alors
     Ouvrir
Fermer portail
 répéter jusqu'à Fin de course Fermeture activé
  si Obstacle détecté par IR alors
    attendre jusqu'à Fin de course Ouverture activé
    attendre 2 secondes
        Bouton-poussoi Extérieur appuyé ou Bouton-poussoi Intérieur appuyé alors
   Fermer portail
  Active Signal Lumineux
   ttendre 0,1 secondes
  Désactiver Signal Lumineux
  attendre 0.1 secondes
Arrêter portail
 définir Ouvrir
 Ouvrir portail
  épéter jusqu'à Fin de course Ouverture activé
  Activer Signal Lumineux
   attendre 0,1 secondes
  Désactive Signal Lumineux
   attendre 0.1 secondes
 Arrêter portail
                         Fichier MBlock: PC_N3_D2.sb2
```





www.a4.fr
Concepteur et fabricant de matériels pédagogiques